

Приложения релаксационных задач

РЕЛАКСАЦИЯ НАПРЯЖЕНИЙ В ИЗОГНУТОМ ЖЕЛЕЗОБЕТОННОМ БРУСЕ С УЧЕТОМ СТРУКТУРНЫХ ПОВРЕЖДЕНИЙ

Е.А. ЛАРИОНОВ, *д-р техн. наук, профессор.*
Московский государственный строительный университет,
129337, г. Москва, Ярославское шоссе, д. 26

В статье изучается задача релаксации напряжений в изогнутом железобетонном брусе. Учитываются структурные повреждения бетона и арматуры.

КЛЮЧЕВЫЕ СЛОВА: Структурные повреждения, ползучесть, напряжения.

Рассмотрим одиночно армированный железобетонный брус, изгибаемый моментом $M(t)$ и определим нормальные напряжения $\sigma_b(t)$ и $\sigma_s(t)$ в его компонентах с учетом структурных повреждений и ползучести. В линейной постановке механическое состояние бетона описывается уравнением (1)

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \frac{\sigma_b(t)}{E_b(t)} + C_b^*(t, t_0)\sigma_b(t) - \int_{t_0}^t \sigma(\tau) \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau, \quad (1)$$

где $E_b(t)$ – модуль мгновенных упругих деформаций; $C_b^*(t, \tau)$ – мера простой ползучести бетона в момент t при нагружении в момент τ .

Напряжение в арматуре, расположенной на расстоянии h_a от нейтральной оси Ox ,

$$\sigma_a(t) = \frac{1}{\mu n_0} \left[\frac{M(t)h_a}{J_b} - \sigma_b(t, h_a) \right]. \quad (2)$$

Здесь $\mu = A_a/A_b$; A_a и A_b – площади нормальных сечений арматуры и бетонной части; $n_0 = J/J_b$, где J и J_b – моменты инерции бетонной компоненты и приведенного нормального сечения относительно оси Ox , $\sigma_b(t, h_a)$ – нормальное напряжение в бетонном слое, соприкасающемся с арматурой.

Условие совместности деформаций арматуры и бетона на уровне h_a

$$\begin{aligned} \frac{1}{\mu n_0 E_a(t)} \left[\frac{M(t)h_a}{J_b} - \sigma_b(t, h_a) \right] &= \\ &= \sigma_b(t, h_a) \left[\frac{1}{E_b(t)} + C_b^*(t, t) \right] - \int_{t_0}^t \sigma_b(\tau, h_a) \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau \end{aligned} \quad (3)$$

порождает уравнение для искомой величины $\sigma_b(t, h_a)$

$$\sigma_b(t, h_a) = \tilde{\sigma}_b(t, h_a) + \lambda(t) \int_{t_0}^t \sigma_b(\tau, h_a) \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau. \quad (4)$$

$$\text{В этом уравнении} \quad \tilde{\sigma}_b(t, h_a) = \frac{M(t)h_a}{J_b [\mu n_0 m(t) + 1 + E_a(t)C_b^*(t, t)]}$$

– мгновенное упругопластическое напряжение,

$$\tilde{\lambda}(t) = \frac{\mu n_0 E_a(t)}{J_b [\mu n_0 m(t) + 1 + E_a(t)C_b^*(t, t)]}, \quad m(t) = E_a(t)/E_0(t),$$

$E_a(t)$ – модуль мгновенных упругих деформаций арматуры.

Линейное интегральное уравнение (4) решается методом простых итераций с нулевым приближением $\sigma_{b0}(t, h_a) = \hat{\sigma}_b(t, h_a)$. В расчетах для старого бетона принимается $E_b(t) = E_b$, $E_a(t) = E_a$, $C_b^*(t, \tau) = C_0^* [1 - \beta e^{-\gamma(t-\tau)}]$ и $t = 0$.

Тогда согласно уравнению (4):

$$\sigma_b(t, h_a) = \tilde{\sigma}_b(t, h_a) - \lambda(t) \int_{t_0}^t \sigma_b(\tau, h_a) e^{-\gamma(t-\tau)} d\tau, \quad (5)$$

$$\hat{\sigma}_b(t, h_a) = \frac{M(t)h_a}{J_b [\mu n_0 m(t) + 1 + E_a C_0^* (1 - \beta)]}, \quad (6)$$

$$\lambda = \frac{\mu n_0 \beta \gamma E_a C_0^*}{J_b [\mu n_0 m(t) + 1 + E_a C_0^* (1 - \beta)]}. \quad (7)$$

В этом случае интегральное уравнение (5) умножением на $e^{\gamma t}$ и затем дифференцированием по t с последующим умножением на $e^{-\gamma t}$ сводится к дифференциальному уравнению

$$\frac{d\sigma_b(t, h_a)}{dt} + (\lambda + \gamma)\sigma_b(t, h_a) = \gamma \hat{\sigma}_b(t, h_a) + \frac{d\hat{\sigma}_b(t, h_a)}{dt}, \quad (8)$$

а при постоянном изгибающем моменте M к

$$d\sigma_b(t, h_a)/dt + (\lambda + \gamma)\sigma_b(t, h_a) = \gamma \hat{\sigma}_b(h_a). \quad (9)$$

Уравнения (8) и (9) при начальном условии $\sigma_b(0, h_a) = \hat{\sigma}_b(0, h_a)$ имеют соответственно решения

$$\begin{aligned} \sigma_b(t, h_a) &= \\ &= \frac{\gamma \hat{\sigma}_b(t, h_a) + \dot{\hat{\sigma}}(t, h_a) + [\lambda \hat{\sigma}_b(0, h_a) (\lambda + \gamma) - \gamma \hat{\sigma}_b(t, h_a) - \dot{\hat{\sigma}}_b(t, h_a)] e^{-(\lambda + \gamma)t}}{\lambda + \gamma}, \end{aligned} \quad (10)$$

$$\sigma_b(t, h_a) = \frac{\hat{\sigma}_b(0, h_a)}{\lambda + \gamma} [\gamma + \lambda e^{-(\lambda + \gamma)t}], \quad (11)$$

где в (10) величина $d\hat{\sigma}_b(t, h_a)/dt$ обозначена $\dot{\hat{\sigma}}_b(t, h_a)$.

Согласно соотношениям (10) и (11) ползучесть бетона влечет релаксацию его напряжений и для достаточно больших t ($t \rightarrow \infty$) оценкой для напряжения $\sigma_b(t, h_a)$ является величина $\frac{\gamma \hat{\sigma}_b(t, h_a) + \hat{\sigma}(t, h_a)}{\lambda + \gamma}$, а при $M(t) = M$

$$\sigma_b(\infty, h_a) = \frac{\gamma}{\lambda + \gamma} \hat{\sigma}_b(0, h_a), \quad (12)$$

$$\sigma_b(\infty, h_a) = \frac{Mh_a}{\mu n_0 \beta E_a C_b^* + \mu n_0 m + 1 + E_a C_{0b}^* (1 - \beta)}. \quad (13)$$

В результате длительного перераспределения напряжений $\hat{\sigma}_b(0, h_a)$ с бетона на арматуру ее начальное напряжение

$$\sigma_a(0) = \frac{Mh_a [\mu n_0 m + E_a C_{0b}^* (1 - \beta)]}{\mu J [\mu n_0 m + 1 + E_a C_{0b}^* (1 - \beta)]}, \quad (14)$$

при $t \rightarrow \infty$ увеличивается до величины

$$\sigma_a(\infty) = \frac{1}{\mu n_0} \left[\frac{Mh_a}{J_0} - \frac{\gamma}{\lambda + \gamma} \hat{\sigma}_b(0, h_a) \right], \quad (15)$$

$$\sigma_a(\infty) = \frac{Mh_a [\mu n_0 m + \mu n_0 \beta E_a C_{0b}^* + E_a C_{0b}^* (1 - \beta)]}{\mu J [\mu n_0 m + 1 + \mu n_0 \beta E_a C_b^* + E_a C_{0b}^* (1 - \beta)]}.$$

Возрастающее нормальное усилие $N(\tau)$ ($\tau \in [t_0, t]$) уменьшает способные к силовому сопротивлению площади $A_b(\tau)$ и $A_a(\tau)$ нормальных сечений компонент бруса. Перераспределения усилий $N_b(\tau)$ и $N_a(\tau)$ с $A_b(t_0)$ и $A_a(t_0)$ на $A_b(\tau)$ и $A_a(\tau)$ увеличивает расчетные напряжения $\sigma_b(\tau) = N_b(\tau)/A_b(t_0)$ и $\sigma_a(\tau) = N_a(\tau)/A_a(t_0)$ до структурных (истинных) напряжений $\sigma_{bc}(\tau) = N_b(\tau)/A_b(\tau)$ и $\sigma_{ac}(\tau) = N_a(\tau)/A_a(\tau)$.

При выводе уравнения (1) предполагается отсутствие структурных повреждений – $A_b(\tau) = A_b(t_0)$; $A_a(\tau) = A_a(t_0)$ – влекущее линейную зависимость

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \sigma_b(t)/E_b(t, t_0) \quad (16)$$

деформаций от напряжений, где

$$E_b(t, t_0) = \left[\frac{1}{E_b(t)} + C_b^*(t, t) - \int_{t_0}^t \frac{\sigma_b(\tau)}{\sigma_b(\tau)} \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau \right]^{-1} \quad (17)$$

– временный модуль упруго-пластических деформаций. Аналогично для арматуры с мерой простой ползучести $C_a^*(t, \tau)$ имеем

$$\varepsilon_a(t, t_0) = \sigma_a(t)/E_a(t, t_0), \quad (18)$$

$$E_a(t, t_0) = \left[\frac{1}{E_a(t)} + C_a^*(t, t) - \int_{t_0}^t \frac{\sigma_a(\tau)}{\sigma_a(\tau)} \frac{\partial C_a^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau \right]^{-1}, \quad (19)$$

Структурные повреждения материалов порождают нелинейную зависимость деформаций и напряжений и квазилинейные реологические уравнения [2]

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \frac{S_b^0(t, t_0) \sigma_b(t)}{E_b(t, t_0)}, \quad (20)$$

$$\varepsilon_a(t, t_0) = \frac{S_a^0(t, t_0) \sigma_a(t)}{E_a(t, t_0)} \quad (21)$$

Здесь $S_b^0(t, t_0) = A_b(t_0)/A_b(t)$ и $S_a^0(t, t_0) = A_a(t_0)/A_a(t)$ – функции нелиней-

ности напряжений, зависящие от уровней $S_b(t) = \sigma_b(t)/R_b(t)$ и $S_a(t) = \sigma_a(t)/R_a(t)$; $R_b(t)$ и $R_a(t)$ – прочности бетона и арматуры.

В расчетах применяются функции

$$S^0[s(t)] = 1 + \sum_{i=1}^n a_i [s(t)]^i, \quad (22)$$

а для бетона часто используется [3]

$$S_b^0[s(t)] = 1 + V_b \cdot [s(t)]^4, \quad (23)$$

V_b – эмпирический параметр.

При расчете и нелинейности деформирования компонент согласно (21) и (22) получим следующее условие совместности деформаций на уровне h_a

$$\frac{S_a^0(t, t_0) \sigma_a(t)}{E_a(t, t_0)} = \frac{S_b^0(t, t_0) \sigma_b(t, h_a)}{E_b(t, t_0)}. \quad (24)$$

В силу (21) и (22) имеем линейную зависимость деформаций от структурных напряжений $\sigma_{bc}(t) = S_b^0(t, t_0) \sigma_b(t)$ и $\sigma_{ac}(t, t_0) = S_a^0(t, t_0) \sigma_a(t)$ и из (24) следует

$$\sigma_{ac}(t)/E_a(t, t_0) = \sigma_{bc}(t, h_a)/E_b(t, t_0). \quad (25)$$

Соотношение (25) вместе с (2), (18) и (20) приводит к линейному интегральному уравнению вида (4) с соответствующими функциями $\tilde{\sigma}_{bc}(t, h_a) n \tilde{\lambda}(t)$ решение которого находится итерациями. Для старого бетона при $C_a^*(t, \tau) = C_{0a}^* [1 - \beta e^{-\gamma_a(t-\tau)}]$ интегральное уравнение сводится как в п.2 к линейному дифференциальному уравнению. После определения $\sigma_{bc}(t)$ и $\sigma_{ac}(t)$ напряжения $\sigma_b(t)$ и $\sigma_a(t)$ находятся решением уравнений

$$S_b^0 \left[\frac{\sigma_b(t)}{R_b(t)} \right] \sigma_b(t) = \sigma_{bc}(t); \quad S_a^0 \left[\frac{\sigma_a(t)}{R_a(t)} \right] \sigma_a(t) = \sigma_{ac}(t). \quad (26)$$

Структурные повреждения бетона наряду с его ползучестью уменьшают $\sigma_b(t)$ и тем самым увеличивают $\sigma_a(t)$. В то же время процесс перераспределения напряжений с бетона на арматуру ослабляется вследствие ее структурных повреждений и ползучести. Пренебрегая последними факторами оценим наибольший прирост напряжений $\sigma_a(t)$ в случае $M(t) = M$ для старого бетона.

При невозрастающем нагружении разрушенная часть A_b не меняется и

$$S_b^0(t, 0) = S_b^0 \left[\frac{\sigma_b(0)}{R_b(0)} \right] = S_b^0[s(0)],$$

а потому

$$\sigma_b(\infty, h_a) = \frac{\gamma \hat{\sigma}_b(0, h_a)}{(\lambda + \gamma) S_b^0[s(0)]}, \quad (27)$$

$$\sigma_b(\infty) = \frac{1}{\mu n 0} \left[\frac{M h_a}{J_0} - \frac{\gamma \hat{\sigma}_b(0, h_a)}{(\lambda + \gamma) S_b^0[s(0)]} \right]. \quad (28)$$

Из (12) и (28) явствует, что структурные повреждения значительно уменьшают напряжение в бетоне, влекущее согласно (15) и (28) существенное увеличение напряжений в арматуре. Заметим, что для близких к $R(0)$ напряжений $\hat{\sigma}_b(0, h_a)$ имеем $S_b^0[s(0)] \approx 1 + V$, а по экспериментальным данным [3] параметр $V \geq 1$.

В [4] предложен другой подход к рассматриваемому вопросу на основе уравнения

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \frac{\sigma_b(t)}{E_b(t)} + \int_{t_0}^t \sigma_b(\tau) \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau + \int_{t_0}^{\max \sigma} f[\sigma(t)] \cdot F[T(\sigma, t)] d\sigma. \quad (29)$$

Здесь $f[\sigma(t)] = \zeta[\sigma(t)]^u$; ζ – малый параметр; u – параметр нелинейности; $F[T(\sigma, t)] = F_0[1 - e^{-\varphi T(\sigma, t)}]$; $T(\sigma, t)$ – суммарная длительность напряжения σ ; F_0 и φ – эмпирические параметры.

Предполагается [4], что структурные повреждения порождают нелинейную зависимость лишь деформаций ползучести от $\sigma_b(t)$.

К уравнению вида (29) приводит дифференциальное равенство

$$d\varepsilon_b(t, \tau) = \left\{ \frac{1}{E_b(t)} + \left[1 + V_b \cdot \left[\frac{\sigma_b(t)}{R_b(t)} \right]^u \right] \cdot C_b^*(t, \tau) \right\} d\sigma(\tau) \quad (30)$$

при $C_b^*(t, t) = 0$. Следует отметить, что пренебрежение кратковременной ползучестью $C_b^*(t, t)$ приводит к значительным погрешностям в расчетах.

Согласно (30) получим реологическое уравнение

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \frac{\sigma_b(t)}{E_b(t)} + C_b^*(t, t) \sigma_b(t) - \int_{t_0}^t \sigma(\tau) \frac{\partial C_b^*(t, \tau)}{\partial \tau} + \frac{V \cdot [\sigma_b(t)]^u}{[R(t)]^u} C_b^*(t, \tau) d\sigma_b(\tau), \quad (31)$$

а с учетом нелинейной зависимости и мгновенных деформаций

$$\varepsilon_b(t, t_0) = \frac{\sigma_b(t)}{E_b(t)} + \frac{V}{[R(t)]^u} \cdot [\sigma_b(t)]^u \left[\frac{\sigma_b(t)}{E_b(t)} + \int_{t_0}^t C_b^*(t, \tau) d\sigma_b(\tau) \right]. \quad (32)$$

К представлению $\varepsilon_b(t, t_0)$ суммой деформаций соответственно линейно и нелинейно зависящих от $\sigma_b(t)$ приходим и согласно (20) при

$$S_b^0[s(t)] = 1 + V_1 \cdot [\sigma(t)]^u; \quad V_1 = V_b / [R_b(t)]^u.$$

В силу (29) и (32) для старого бетона

$$\sigma_b(t) = \hat{\sigma}_b(t) - \lambda \int_0^1 \sigma_b(\tau) e^{-\gamma(t-\tau)} dt - \zeta \lambda_1 \int_0^{\max \sigma} [\sigma_b(t)]^u \cdot F[T(\sigma, t)] d\sigma, \quad (33)$$

$$\sigma_b(t) = \hat{\sigma}_b(t) - \lambda \int_0^1 \sigma_b(\tau) e^{-\gamma(t-\tau)} dt - V_1 \lambda_1 [\sigma_b(t)]^u \times \left\{ \frac{\sigma_b(t)}{E_b} + C_{0b}^* \int_0^1 e^{-\gamma(t-\tau)} d\sigma_b(\tau) \right\}. \quad (34)$$

Предполагая отсутствие структурных повреждений (то есть, сохраняя в (33) и (34) лишь первые два слагаемых), определяем структурное напряжение $\sigma_{bc}(t)$. Отброшенные слагаемые отвечают той части $\sigma_{bc}^u(t)$ напряжения $\sigma_{bc}(t)$, которая порождает нелинейное слагаемое $\varepsilon_{bu}(t, t_0)$ деформации $\varepsilon_b(t, t_0)$.

Согласно (34) при известной величине $\sigma_{bc}(t)$ находим

$$\sigma_{bc}^u(t) = V_1 \lambda_1 [\sigma_{bc}(t)]^u \left\{ \frac{\sigma_{bc}(t)}{E_b} + C_{0b}^* \int_0^1 e^{-\gamma(t-\tau)} d\sigma_{bc}(\tau) \right\}. \quad (35)$$

Таким образом, напряжение $\sigma_b(t)$ находится решением уравнения

$$\sigma_b(t) = \hat{\sigma}_b(t) - \sigma_{bc}^H(t) - \lambda \int_0^1 \sigma_b(t) e^{-\gamma(t-\tau)} dt, \quad (36)$$

сводящемуся к линейному дифференциальному уравнению.

В монографии [4] для решения релаксационных задач формально применяется метод малого параметра Пуанкаре введением множителя ζ в последние слагаемые уравнений (29) и (33).

Решение уравнения (34) ищется в виде

$$\sigma_b(t) = \sigma_0(t) + \sigma_1(t)\zeta + \sigma_0(t) + \sigma_1(t)\zeta^2 + \dots \quad (37)$$

Из рассмотрений п. 6 явствует, что $\sigma_0(t) = \sigma_{bc}(t)$ и при условии адекватности соответствия последнего слагаемого (29) нелинейной части деформации $\varepsilon_b(t, t_0)$ напряжение $\sigma_b(t)$ находится решением уравнения (36) и тем самым отпадает необходимость поиска приближений кроме нулевого $\sigma_0(t)$.

Заметим, что решением интегрального уравнения при $\lambda(t) = \lambda$ сведением его к дифференциальному уравнению удобнее примененного в [4] способа решения с помощью преобразования Лапласа, который при переменном $\sigma_b(t)$ легко реализуем лишь в случаях, приводящих к простым изображениям функции $\sigma_b(t)$.

Реологическое уравнение (29) вместе с примененными в [4] методами делает нахождение $\sigma_b(t)$ и $\sigma_a(t)$ многодельной задачей.

В то же время в [4] изучены значимые приложения релаксационных задач. Это обстоятельство инициирует поиск их простых решений.

Л и т е р а т у р а

1. *Бондаренко В.М., Бондаренко С.В.* Инженерные методы нелинейной теории железобетона. – М.: Стройиздат, 1982. – 287с.
2. *Бондаренко В.М., Ларионов Е.А.* Принцип наложения деформаций при структурных повреждениях // *Строительная механика инженерных конструкций и сооружений*. – М., 2011. – № 2. – С. 16-22.
3. *Рекомендации по учету ползучести и усадки бетона при расчете бетонных и железобетонных конструкций.* – М.: НИИЖБ, 1986
4. *Галустов К.З.* Нелинейная теория ползучести бетона и расчет железобетонных конструкций. – М.: Физматлит, 2006. – 248с.

References

1. *Bondarenko VM (1982). Engineering Methods of Non-Linear Theory of Reinforced Concrete.* М.: Stroyizdat, 287 p.
2. *Bondarenko VM, Larionov EA (2011). A principles of superposition of deformations under structural damages. Structural Mechanics of Engineering Constructions and Buildings, № 2 , p. 16-22.*
3. *Rekomendatzii po Uchetu Polzuchesti i Usadki Betona pri paschete Betonnyh i Zhelezobet. Konstruktziy.* Moscow: NIIZhB, 1986.
4. *Galustov KZ (2006). Non-linear Theory of Creeping of Concrete and Analysis of Reinforced Concrete Structures.* Moscow: Fizmatlit, 248 p.

STRESS RELAXATION IN CURVED REINFORCED CONCRETE BEAM WITH REGARD TO STRUCTURAL DAMAGE

E.A. Larionov

Moskovskiy Gosudarstvenniy Stroitelniy Universitet, Moscow

A stress relaxation of the curved reinforced concrete beam problem is studied in this article. The concrete and armature structural damages are also taken into account.

KEY WORDS: structural damage, creep, stress.