УДК 519.633.2, 517.958, 530.145.6

Многослойные схемы для численного решения нестационарного уравнения Шрёдингера методом конечных элементов

О. Чулуунбаатар

Объединённый институт ядерных исследований ул. Жолио-Кюри, д. 6., г. Дубна, Московской обл., Россия, 141980

Построены симметричные операторно-разностные многослойные неявные схемы для решения нестационарного уравнения Шрёдингера до шестого порядка точности по шагу временной переменной на основе факторизации унитарного оператора эволюции с помощью явного разложения Магнуса. Выведены редуцированные схемы решения задачи Коши для системы связанных нестационарных уравнений Шрёдингера по гиперрадиальной переменной, используя разложение Канторовича волнового пакета по набору подходящих параметрических базисных угловых функций. Сформулированы неявные алгебраические схемы численного решения этой задачи с симметричными операторами, используя дискретизацию компонент волнового пакета по гиперрадиальной переменной методом конечных элементов высокого порядка точности. Эффективность и устойчивость построенных схем демонстрируется численным анализом точно-решаемых моделей одномерного осциллятора с частотой, зависящей от времени и двумерного осциллятора в переменном внешнем поле, используя стандартный базис угловых функций.

Ключевые слова: нестационарное уравнение Шрёдингера, задача Коши, факторизация оператора эволюции, операторно-разностные многослойные схемы, метод Канторовича, метод конечных элементов.

1. Введение

В работе [1] построены операторно-разностные многослойные (OPM) неявные схемы для решения нестационарного уравнения Шрёдингера (НУШ) на основе факторизации унитарного оператора эволюции через неявное разложение Магнуса [2], а также были сформулированы вопросы построения OPM схем с симметричными операторами, используя частичное расщепление оператора эволюции с помощью калибровочного преобразования, зависящего от функций в частном случае дипольного приближения в форме длины. Этот подход приводит к громоздким вычислениям коэффициентов разложения экспоненциального оператора эволюции с увеличением требуемого числа слоев OPM схем.

В данной работе развит более эффективный подход построения OPM схем с симметричными операторами на основе явного разложения Магнуса, т.е. разложения в ряд Тейлора логарифма оператора эволюции по шагу равномерной сетки временной переменной [2,3]. В этом подходе коэффициенты разложения оператора эволюции вычисляются в явном виде из системы рекуррентных соотношений. Используя частичное расщепление оператора эволюции с помощью калибровочного преобразования зависящего от операторов, построены OPM схемы с симметричными операторами до четвёртого порядка точности по шагу временной переменной для гамильтониана общего вида, а также шестого порядка точности при условии равенства нулю коммутатора первой и второй частных производных гамильтониана по временной переменной. Это обстоятельство позволяет использовать данный подход для решения более широкого класса эволюционных задач.

Статья поступила в редакцию 15 марта 2008 г.

Работа выполнена в рамках темы ОИЯИ «Математическая поддержка экспериментальных и теоретических исследований, проводимых ОИЯИ 09-6-1060-2005/2010» и при поддержке гранта РФФИ «Математическое моделирование динамики лёгких атомов и молекул под действием быстрых частиц, лазерных импульсов и магнитных полей 08-01-00604-а».

Содержание работы следующее. В разделе 2 представлен алгоритм вычисления оператора эволюции для решения задачи Коши НУШ и построена симметричная ОРМ схема решения задачи по временной переменной, необходимая для эффективного применения метода конечных элементов по пространственной переменной. В разделе 3 выведены редуцированные схемы решения задачи Коши для системы связанных НУШ по гиперрадиальной переменной, используя разложения Канторовича волнового пакета по набору подходящих параметрических базисных угловых функций. Сформулированы неявные алгебраические схемы численного решения этой задачи с симметричными операторами, используя дискретизацию компонент волнового пакета по гиперрадиальной переменной методом конечных элементов высокого порядка точности [4,5]. В разделе 4 стабильность и эффективность построенных алгебраических схем показана численным анализом точно решаемых моделей одномерного осциллятора с частотой, зависящей от времени, и двумерного осциллятора в переменном внешнем поле, используя стандартный базис угловых функций. В заключении обсуждаются основные результаты и дальнейшие перспективы применения построенных схем.

2. Общие формулировки и ОРМ схема

Рассмотрим задачу Коши для НУШ на интервале времени $t \in [t_0, T]$ для начального состояния $\Psi(t_0)$:

$$i\frac{\partial\Psi(t)}{\partial t} = H(t)\Psi(t), \quad \Psi(t_0) = \Psi_0, \tag{1}$$

где H(t) — линейный самосопряжённый оператор. Потребуем непрерывность решения $\Psi(\mathbf{r},t) \in \mathbf{W}_2^1(\mathbf{R}^d \otimes [t_0,T])$. Для решения задачи используется равномерная сетка по переменной t

$$\Omega_{\tau}[t_0, T] = \{t_0, t_{k+1} = t_k + \tau, (k = 0, 1, \dots, K - 1), t_K = T\}$$
(2)

с шагом τ . Решение $\Psi(t)$ в момент времени t связано с начальным условием Ψ_0 с помощью оператора эволюции $U(t, t_0)$

$$i\frac{\partial U(t,t_0)}{\partial t} = H(t)U(t,t_0), \quad U(t,t) = 1.$$
(3)

Решение $\Psi(t_{k+1})$ на k+1-м слое определяется через решение $\Psi(t_k)$ на предыдущем k-м слое с помощью оператора эволюции $U(t_{k+1}, t_k)$ [6–9]

$$\Psi(t_{k+1}) = U(t_{k+1}, t_k)\Psi(t_k), \tag{4}$$

$$U(t_{k+1}, t_k) = \exp\left(-\imath \tau A_k^{(M)}(t_{k+1})\right) + O(\tau^{2M+1}).$$
(5)

Предположим, что оператор H(t) и его производные до порядка 2M-1 являются гладкими функциями временной переменной t. Тогда, используя разложение Тейлора оператора H(t) в окрестности точки $t_c = t_k + \tau/2$

$$H(t) = \sum_{j=0}^{2M-1} \frac{(t-t_c)^j}{j!} \partial_t^j H(t_c) + O\left(\tau^{2M}\right),$$
(6)

разложим оператор $A_k^{(M)}(t)$ в ряд по τ при $t=t_{k+1}$

$$A_k^{(M)}(t_{k+1}) = \sum_{j=0}^{2M-1} \tau^j \check{A}_{(j)}(t_c), \tag{7}$$

70

с неизвестными коэффициентами $\check{A}_{(j)}(t_c)$. Заметим, что оператор $U(t_k, t_{k+1})$ является обратным к оператору $U(t_{k+1}, t_k)$, из чего следует $A_{k+1}^{(M)}(t_k) = A_k^{(M)}(t_{k+1})$. Так как выражение для $A_{k+1}^{(M)}(t_k)$ получается из (7) формальной заменой $\tau \to -\tau$, то ряд (7) содержит только чётные степени τ .

2.1. Ряд Тейлора для логарифма оператора эволюции

Рассмотрим уравнение (3) с эволюционным оператором U(t,s)

$$\frac{\partial U(t,s)}{\partial t} = -iH(t)U(t,s),\tag{8}$$

где $s = t_c - \tau/2$ и $t = t_c + \tau/2$. Используя операторное тождество

$$\frac{\partial U(s,t)}{\partial t} = -U(s,t)\frac{\partial U(t,s)}{\partial t}U(s,t), \quad U(s,t) = U^{-1}(t,s), \tag{9}$$

получаем следующее соотношение для оператора U(s,t)

$$\frac{\partial U(s,t)}{\partial t} = i U(s,t) H(t).$$
(10)

Если заменим $t \leftrightarrow s$ в уравнении (10), то приходим к соответствующему операторному уравнению для U(t,s)

$$\frac{\partial U(t,s)}{\partial s} = i U(t,s) H(s).$$
(11)

Отсюда, используя уравнения (8), (11) и равенство

$$2\frac{\partial U(t,s)}{\partial \tau} = \frac{\partial U(t,s)}{\partial t} - \frac{\partial U(t,s)}{\partial s},\tag{12}$$

получаем выражения для производной оператора U(t,s) по параметру τ при фиксированном t_c

$$2\frac{\partial U(t,s)}{\partial \tau} = -iH(t)U(t,s) - iU(t,s)H(s).$$
(13)

Используя известную формулу [10] для вычисления производной экспоненциального оператора $U(t,s)=\exp(F)$ при $F=-\imath\tau A_k^{(M)}(t)$

$$\frac{\partial U(t,s)}{\partial \tau} = \int_{0}^{1} \mathrm{d}x \exp(xF) \frac{\partial F}{\partial \tau} \exp(-xF) U(t,s), \tag{14}$$

и формулу Кампбелла-Хаусдорфа [3]

$$\exp(A)B\exp(-A) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} (adA)^{j}B,$$
(15)

перепишем уравнение (13) в следующем виде

$$2\sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{(j+1)!} (adF)^j \frac{\partial F}{\partial \tau} = -iH(t) - i\sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} (adF)^j H(s).$$
(16)

Здесь линейный оператор $(adA) : \mathcal{L}(X) \to \mathcal{L}(X) \ (\mathcal{L}(X) - \text{пространство линейных}$ операторов) определён для операторов $A, B \in \mathcal{L}(X)$ в виде $(adA)B = [A, B] \equiv$

AB - BA и обладает следующими свойствами: $(adA)^0B = B$, $(adA)^jB = (adA)^{j-1}$ (adA)B. Используя разложения (6) и (7) получаем

$$-\sum_{q=0} \frac{(-i)^{q} \tau^{q}}{q!} \left(ad \sum_{m=0} \tau^{m} \check{A}_{(m)}(t_{c}) \right)^{q} \sum_{n=0} \tau^{n} Q_{qn}(t_{c}) = \sum_{i=0} \frac{\tau^{i}}{2^{i+1}i!} \partial_{t}^{i} H(t_{c}),$$

$$Q_{qn}(t_{c}) = \frac{(-1)^{n}}{2^{n+1}n!} \partial_{t}^{n} H(t_{c}) - \frac{n+1}{q+1} \check{A}_{(n)}(t_{c}).$$
(17)

Тогда, неизвестные коэффициенты вычисляются в явном виде из системы рекуррентных соотношений

$$(j+1)\check{A}_{(j)}(t_c) = \frac{1+(-1)^j}{2^{j+1}j!}\partial_t^j H(t_c) + \sum_{q=1}^j \sum_{n=0}^{j-q} \sum_{l_1,\dots,l_q=0}^{n+q+\sum_{i=1}^q l_i=j} \frac{(-i)^q B_{l_1,\dots,l_q}^n(t_c)}{q!}, \quad (18)$$
$$B_{l_1,\dots,l_q}^n(t_c) = (ad\check{A}_{(l_1)}(t_c))\dots(ad\check{A}_{(l_q)}(t_c))Q_{qn}(t_c).$$

При M=1,2,3операторы $A_k^{(M)}=\hat{A}_k^{(M)}+\imath \breve{A}_k^{(M)}\equiv A_k^{(M)}(t_{k+1})$ имеют вид

$$\hat{A}_{k}^{(1)} = H, \quad \check{A}_{k}^{(1)} = 0,$$

$$\hat{A}_{k}^{(2)} = \hat{A}_{k}^{(1)} + \frac{\tau^{2}}{24} \ddot{H}, \quad \check{A}_{k}^{(2)} = \check{A}_{k}^{(1)} + \frac{\tau^{2}}{12} (adH) \dot{H},$$

$$\hat{A}_{k}^{(3)} = \hat{A}_{k}^{(2)} + \frac{\tau^{4}}{1920} \ddot{H} - \frac{\tau^{4}}{720} (adH)^{2} \ddot{H} - \frac{\tau^{4}}{240} (ad \dot{H})^{2} H,$$

$$\check{A}_{k}^{(3)} = \check{A}_{k}^{(2)} - \frac{\tau^{4}}{480} (ad \ddot{H}) H + \frac{\tau^{4}}{480} (ad \ddot{H}) \dot{H} + \frac{\tau^{4}}{720} (adH)^{3} \dot{H},$$
(19)

где $H \equiv H(t_c), \dot{H} \equiv \partial_t H(t)|_{t=t_c}, \dots$

2.2. ОРМ неявная схема

Для генерации операторно-разностной неявной схемы представим экспоненциальный оператор (4), (19) на каждом k-м слое в виде обобщённого [M/M] Паде разложения с той же точностью [6,7]

$$\exp\left(-i\tau A_{k}^{(M)}\right) = \prod_{\zeta=M}^{1} T_{\zeta k} + O(\tau^{2M+1}),$$

$$T_{\zeta k} = \left(I + \frac{\tau \overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)} A_{k}^{(M)}}{2M}\right)^{-1} \left(I + \frac{\tau \alpha_{\zeta}^{(M)} A_{k}^{(M)}}{2M}\right),$$
(20)

где I— единичный оператор. Здесь коэффициенты $\alpha_{\zeta}^{(M)}$ $(\zeta=1,\ldots,M,~M\geqslant 1)$ являются корнями полиномиального уравнения $_1F_1(-M,-2M,2M\imath/\alpha)=0,$ где $_1F_1(a,b,x)$ — вырожденная гипергеометрическая функция, коэффициенты $\overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)}$ комплексно сопряжены с $\alpha_{\zeta}^{(M)}$. Коэффициенты $\alpha_{\zeta}^{(M)}$ имеют следующие свойства [6]: $\Im\alpha_{\zeta}^{(M)}<0$ и 0,6 $<|\alpha_{\zeta}^{(M)}|<\mu^{-1}$, где $\mu\approx 0,28$ корень трансцендентного уравнения $\mu\exp(\mu+1)=1$. Заметим, что условие

$$\tau < 2M\mu ||A_k^{(M)}(t)||^{-1}, \tag{21}$$

гарантирует сходимость разложения (20) для ограниченного оператора $A_k^{(M)}(t)$. Используя разложение (20), произведём факторизацию эволюционного опера-

Используя разложение (20), произведём факторизацию эволюционного оператора, т.е. представим (5) в виде системы M уравнений относительно набора M-1 вспомогательных функций $\psi_k^{\zeta/M}$

$$\psi_{k}^{0} = \Psi(t_{k}),$$

$$\left(I + \frac{\tau \overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)} A_{k}^{(M)}}{2M}\right) \psi_{k}^{\zeta/M} = \left(I + \frac{\tau \alpha_{\zeta}^{(M)} A_{k}^{(M)}}{2M}\right) \psi_{k}^{(\zeta-1)/M}, \quad \zeta = 1, \dots, M, \quad (22)$$

$$\Psi(t_{k+1}) = \psi_{k}^{1},$$

решение которой обеспечивает переход от $\Psi(t_k)$ на *k*-ом слое к $\Psi(t_{k+1})$ на *k* + 1ом слое. Заметим, что в данном случае сохраняется унитарность приближенного оператора перехода, поскольку оператор $A_k^{(M)}$ самосопряжённый. Поскольку $\Im \alpha_{\zeta}^{(M)} \neq 0$, вспомогательные операторы $T_{\zeta k}$ изометрические, следовательно норма всех $\|\psi_k^{\zeta/M}\|$ равны

$$\|\psi_k^0\| = \|\psi_k^{1/M}\| = \dots = \|\psi_k^1\|.$$
(23)

2.3. Симметричная ОРМ неявная схема

Для получение схем с частичным расщеплением оператора эволюции, т.е. с выделением симметричной части $\tilde{A}_k^{(M)}(t)$ оператора $A_k^{(M)}(t)$, применяется калибровочное преобразование $\tilde{\psi} = \exp\left(\imath S_k^{(M)}(t)\right)\psi$,

$$\tilde{A}_{k}^{(M)}(t) = \exp\left(iS_{k}^{(M)}(t)\right)A_{k}^{(M)}(t)\exp\left(-iS_{k}^{(M)}(t)\right).$$
(24)

Оператор $S_k^{(M)}(t)$ ищется в виде ряда по степеням τ при $t=t_{k+1}$

$$S_k^{(M)}(t_{k+1}) = \sum_{j=0}^{2M-1} \tau^j S_{(j)}(t_c), \qquad (25)$$

с коэффициентами $S_{(j)}(t_c)$, которые определяются из условия

$$\widetilde{\tilde{A}}_{k}^{(M)} = \exp\left(\imath S_{k}^{(M)}(t_{k+1})\right) \breve{A}_{k}^{(M)} \exp\left(-\imath S_{k}^{(M)}(t_{k+1})\right) = O(\tau^{2M}).$$
(26)

Поставляя разложение $S_k^{(M)} \equiv S_k^{(M)}(t_{k+1})$ в уравнение (26) и приравнивая коэффициенты при одинаковых степенях τ , получаем систему рекуррентных уравнений для нахождения искомых коэффициентов $S_{(j)} \equiv S_{(j)}(t_c)$ с начальным условием $S_{(0)} = 0$. Первые три оператора (25) и (24) имеют вид

$$S_{k}^{(1)} = 0, \quad S_{k}^{(2)} = S_{k}^{(1)} + \frac{\tau^{2}}{12} \dot{H},$$

$$S_{k}^{(3)} = S_{k}^{(2)} + \frac{\tau^{4}}{480} \ddot{H} + \frac{\tau^{4}}{720} (adH)^{2} \dot{H}, \quad \text{при} \quad (ad \ddot{H}) \dot{H} \equiv 0,$$

$$\tilde{A}_{k}^{(1)} = \hat{A}_{k}^{(1)} = H, \quad \tilde{A}_{k}^{(2)} = \hat{A}_{k}^{(2)} = \tilde{A}_{k}^{(1)} + \frac{\tau^{2}}{24} \ddot{H},$$

$$\tilde{A}_{k}^{(3)} = \hat{A}_{k}^{(3)} + \frac{\tau^{4}}{288} (ad \dot{H})^{2} H = \tilde{A}_{k}^{(2)} + \frac{\tau^{4}}{1920} \ddot{H} - \frac{\tau^{4}}{720} (adH)^{2} \ddot{H} - \frac{\tau^{4}}{1440} (ad \dot{H})^{2} H.$$

$$(27)$$

$$(28)$$

В результате, на каждом k-м слое сетки $\Omega_{\tau}[t_0, T]$ $(k = 0, 1, \dots, K - 1)$ получаем схему с частичным расщеплением оператора эволюции

$$\tilde{\psi}_{k}^{0} = \exp\left(\imath S_{k}^{(M)}\right) \Psi(t_{k}),$$

$$\left(I + \frac{\tau \overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)} \tilde{A}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \tilde{\psi}_{k}^{\zeta/M} = \left(I + \frac{\tau \alpha_{\zeta}^{(M)} \tilde{A}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \tilde{\psi}_{k}^{(\zeta-1)/M}, \ \zeta = 1, \dots, M, \quad (29)$$

$$\Psi(t_{k+1}) = \exp\left(-\imath S_{k}^{(M)}\right) \tilde{\psi}_{k}^{1}.$$

Эта унитарная M-слойная неявная схема сохраняет норму (23) разностного решения и является стабильной [11]. Каждое уравнение по отдельности из системы Mуравнений (29) имеет порядок аппроксимации не выше второго, тогда как вся схема (29) имеет суммарную аппроксимацию 2M-го порядка $O(\tau^{2M})$ по временному шагу сетки [11].

Далее представим экспоненциальный оператор $\exp\left(iS_k^{(M)}\right)$ на каждом k-м слое в виде обобщённого [L/L] Паде разложения аналогично (20). Эта аппроксимация имеет порядок $O\left(\tau^{4L+2}\right)$, поэтому чтобы выполнялось условие $4L+2 \ge 2M$, было выбрано $L = \left[\frac{M}{2}\right]$, где [x] обозначает целую часть значения x. В этом случае получаем модифицированную схему

$$\psi_{k}^{0} = \Psi(t_{k}),$$

$$\left(I - \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)} S_{k}^{(M)}}{2L}\right) \psi_{k}^{\eta/L} = \left(I - \frac{\alpha_{\eta}^{(L)} S_{k}^{(M)}}{2L}\right) \psi_{k}^{(\eta-1)/L}, \quad \eta = 1, \dots, L,$$

$$\tilde{\psi}_{k}^{0} = \psi_{k}^{1},$$

$$\left(I + \frac{\tau \overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)} \tilde{A}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \tilde{\psi}_{k}^{\zeta/M} = \left(I + \frac{\tau \alpha_{\zeta}^{(M)} \tilde{A}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \tilde{\psi}_{k}^{(\zeta-1)/M}, \quad \zeta = 1, \dots, M, \quad (30)$$

$$\psi_{k}^{0} = \tilde{\psi}_{k}^{1},$$

$$\left(I + \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)} S_{k}^{(M)}}{2L}\right) \psi_{k}^{\eta/L} = \left(I + \frac{\alpha_{\eta}^{(L)} S_{k}^{(M)}}{2L}\right) \psi_{k}^{(\eta-1)/L}, \quad \eta = 1, \dots, L,$$

$$\Psi(t_{k+1}) = \psi_{k}^{1}.$$

3. Применение симметричной ОРМ неявной схемы для НУШ

Рассмотрим *d*-мерное НУШ с гамильтонианом $H(t) \equiv H(\mathbf{r}, t)$

$$i\frac{\partial\Psi(\mathbf{r},t)}{\partial t} = H(\mathbf{r},t)\Psi(\mathbf{r},t), \quad \Psi(\mathbf{r},t_0) = \Psi_0(\mathbf{r}),$$

$$H(\mathbf{r},t) = H_0(\mathbf{r}) + f(\mathbf{r},t), \quad H_0(\mathbf{r}) = -\frac{1}{2}\nabla_{\mathbf{r}}^2 + U(\mathbf{r}).$$
(31)

Потребуем непрерывность волновой функции $\Psi(\mathbf{r},t) \in \mathbf{W}_2^1(\mathbf{R}^d \otimes [t_0,T])$. Также предполагаем, что эти решения описывают модели атома во внешнем поле $f(\mathbf{r},t)$ с $f(\mathbf{r},t_0) \equiv 0$, и функция $f(\mathbf{r},t)$ имеет непрерывные частные производные по временной переменной до порядка 2M - 1 и по пространственной переменной до порядка 2M - 2. Волновая функция $\Psi(\mathbf{r},t)$ удовлетворяет условию нормировки

$$\|\Psi(\mathbf{r},t)\|^{2} = \int |\Psi(\mathbf{r},t)|^{2} d\mathbf{r} = 1, \quad t \in [t_{0},T].$$
(32)

Первые три оператора $\tilde{A}_k^{(M)}$
и $S_k^{(M)}$ имеют вид

$$\tilde{A}_{k}^{(1)} = H, \qquad S_{k}^{(1)} = 0,$$

$$\tilde{A}_{k}^{(2)} = \tilde{A}_{k}^{(1)} + G^{(2)}, \qquad S_{k}^{(2)} = S_{k}^{(1)} + Z^{(2)}, \qquad (33)$$

$$\tilde{A}_{k}^{(3)} = \tilde{A}_{k}^{(2)} + G^{(3)} - \frac{\tau^{4}}{720} \nabla_{\mathbf{r}} \left(\nabla_{\mathbf{r}}^{2} \, \overset{\cdot}{f} \right) \nabla_{\mathbf{r}}, \qquad S_{k}^{(3)} = S_{k}^{(2)} + Z^{(3)} + \frac{\tau^{4}}{720} \nabla_{\mathbf{r}} \left(\nabla_{\mathbf{r}}^{2} \, \overset{\cdot}{f} \right) \nabla_{\mathbf{r}},$$

где функции $G^{(2)}, G^{(3)}, Z^{(2)}$ и $Z^{(3)}$ определяются в терминах $f \equiv f(\mathbf{r}, t_c), \dot{f} \equiv \partial_t f(\mathbf{r}, t)|_{t=t_c}, \dots, U \equiv U(\mathbf{r})$:

$$G^{(2)} = \frac{\tau^2}{24} \, \overrightarrow{f}, \quad Z^{(2)} = \frac{\tau^2}{12} \, \overrightarrow{f},$$

$$G^{(3)} = \frac{\tau^4}{1920} \, \overrightarrow{f} + \frac{\tau^4}{1440} \left(\nabla_{\mathbf{r}} \, \overrightarrow{f} \right)^2 - \frac{\tau^4}{720} \left(\nabla_{\mathbf{r}} \, \overrightarrow{f} \right) \left(\nabla_{\mathbf{r}} (U+f) \right) - \frac{\tau^4}{2880} \left(\nabla_{\mathbf{r}}^4 \, \overrightarrow{f} \right),$$

$$Z^{(3)} = \frac{\tau^4}{480} \, \overrightarrow{f} + \frac{\tau^4}{720} \left(\nabla_{\mathbf{r}} \, \overrightarrow{f} \right) \left(\nabla_{\mathbf{r}} (U+f) \right) + \frac{\tau^4}{2880} \left(\nabla_{\mathbf{r}}^4 \, \overrightarrow{f} \right).$$
(34)

Далее используется схема только при $M \leq 3$, поскольку при $M \geq 4$ рассматриваемая схема содержит оператор набла с третьего порядка.

3.1. Разложение Канторовича

В методе Канторовича [12] парциальная волновая функция $\Psi(\mathbf{r}, t)$ ищется в виде разложения по однопараметрическому набору гиперповерхностных функций $\{B_j(\Omega; r)\}_{i=1}^{j_{max}}$:

$$\Psi(\mathbf{r},t) = \sum_{j=1}^{j_{\text{max}}} B_j(\Omega;r)\chi_j(r,t).$$
(35)

В разложении (35), вектор-функция $\chi(r,t) = (\chi_1(r,t), \dots, \chi_{j_{\max}}(r,t))^T$ является неизвестной, а поверхностная вектор-функция $\mathbf{B}(\Omega;r) = (B_1(\Omega;r), \dots, B_{j_{\max}}(\Omega;r))^T$ зависит от набора угловых переменных Ω для каждого значения гиперрадиуса r, который рассматривается здесь как параметр. Базисные функции $B_j(\Omega;r) \in \mathcal{F}_r \sim \mathbf{L}_2(S^{d-1}(\Omega))$ определяются как решения параметрической задачи на собственные значения

$$\left(-\frac{1}{2r^2}\hat{\Lambda}_{\Omega}^2 + U(\mathbf{r})\right)B_j(\Omega;r) = E_j(r)B_j(\Omega;r),\tag{36}$$

где $\hat{\Lambda}_{\Omega}^2$ — самосопряжённый оператор обобщённого углового момента. Собственные функции этой задачи удовлетворяют краевым условиям по угловым переменным Ω , аналогичным тем, которые наложены на волновую функцию $\Psi(\mathbf{r},t)$ при каждом фиксированном значении параметра $r \in \mathbf{R}_+^1$ и условию нормировки

$$\left\langle B_i(\Omega;r) \middle| B_j(\Omega;r) \right\rangle_{\Omega} = \int \overline{B}_i(\Omega;r) B_j(\Omega;r) \mathrm{d}\Omega = \delta_{ij},$$
 (37)

где δ_{ij} — символ Кронекера, а черта обозначает комплексное сопряжение.

После вариации функционала Рэлея-Ритца с использованием разложения (35) уравнение (31) сводится к системе из $j_{\rm max}$ обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка относительно неизвестной функции $\chi(r,t)$:

$$i \mathbf{I} \frac{\partial \boldsymbol{\chi}(r,t)}{\partial t} = \mathbf{H}(r,t) \boldsymbol{\chi}(r,t), \quad \boldsymbol{\chi}(r,t_0) = \boldsymbol{\chi}_0(r),$$

$$\mathbf{H}(r,t) = -\frac{1}{2r^{d-1}} \mathbf{I} \frac{\partial}{\partial r} r^{d-1} \frac{\partial}{\partial r} + \mathbf{V}(r) + \tilde{\mathbf{Z}}^{(1)}(r,t) + \mathbf{Q}(r) \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^{d-1}} \frac{\partial r^{d-1} \mathbf{Q}(r)}{\partial r}.$$
 (38)

Здесь I, V(r), $\tilde{\mathbf{Z}}^{(1)}(r,t)$ и Q(r) матрицы размерностью $j_{\max}\times j_{\max},$ элементы которых определяются соотношениями

$$V_{ij}(r) = \frac{E_i(r) + E_j(r)}{2} \delta_{ij} + \frac{1}{2} \left\langle \frac{\partial B_i(\Omega; r)}{\partial r} \middle| \frac{\partial B_j(\Omega; r)}{\partial r} \right\rangle_{\Omega},$$

$$\tilde{Z}_{ij}^{(1)}(r, t) = \left\langle B_i(\Omega; r) \middle| f(\mathbf{r}, t) \middle| B_j(\Omega; r) \right\rangle_{\Omega},$$

$$Q_{ij}(r) = -\frac{1}{2} \left\langle B_i(\Omega; r) \middle| \frac{\partial B_j(\Omega; r)}{\partial r} \right\rangle_{\Omega}.$$
(39)

Граничные условия для функции $\boldsymbol{\chi}(r,t)$ имеют вид

$$\boldsymbol{\chi}(0,t) = 0, \quad \text{если} \quad \min_{1 \leq j \leq j_{\max} r \to 0} \lim_{r \to 0} r^{d-1} |V_{jj}(r,t)| = \infty,$$
$$\lim_{r \to 0} r^{d-1} \left(\mathbf{I} \frac{\partial}{\partial r} - \mathbf{Q}(r) \right) \boldsymbol{\chi}(r,t) = 0, \quad \text{если} \quad \min_{1 \leq j \leq j_{\max} r \to 0} \lim_{r \to 0} r^{d-1} |V_{jj}(r,t)| < \infty, \quad (40)$$
$$\lim_{r \to \infty} \boldsymbol{\chi}(r,t) = 0.$$

Функция $\pmb{\chi}(r,t)$ удовлетворяет условию нормировки в соответствии с формулой (32)

$$\int_{0}^{\infty} \left(\bar{\boldsymbol{\chi}}(r,t)\right)^{T} \boldsymbol{\chi}(r,t) r^{d-1} \mathrm{d}r = 1.$$
(41)

В этом случае получаем матричную операторно-разностную схему для неизвестных векторов $\chi(r,t)$, аналогичную схеме (30)

$$\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \boldsymbol{\chi}(r, t_{k}),$$

$$\left(\mathbf{I} - \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)} \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(M)}}{2L}\right) \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\eta/L} = \left(\mathbf{I} - \frac{\alpha_{\eta}^{(L)} \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(M)}}{2L}\right) \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\eta-1)/L}, \quad \eta = 1, \dots, L,$$

$$\hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1},$$

$$\left(\mathbf{I} + \frac{\tau \overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)} \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\zeta/M} = \left(\mathbf{I} + \frac{\tau \alpha_{\zeta}^{(M)} \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(M)}}{2M}\right) \hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\zeta-1)/M}, \quad \zeta = 1, \dots, M, \quad (42)$$

$$\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1},$$

$$\left(\mathbf{I} + \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)} \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(M)}}{2L}\right) \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\eta/L} = \left(\mathbf{I} + \frac{\alpha_{\eta}^{(L)} \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(M)}}{2L}\right) \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\eta-1)/L}, \quad \eta = 1, \dots, L,$$

$$\boldsymbol{\chi}(r, t_{k+1}) = \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1}.$$

Здесь при M=1,2,3операторы $\tilde{\mathbf{A}}_k^{(M)}$ и $\tilde{\mathbf{S}}_k^{(M)}$ имеют вид

$$\tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(1)} = \mathbf{H}(r, t_{c}), \\ \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(1)} = \mathbf{0}, \\ \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(2)} = \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(1)} + \tilde{\mathbf{G}}^{(2)}, \quad \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(2)} = \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(1)} + \tilde{\mathbf{Z}}^{(2)}, \\ \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(3)} = \tilde{\mathbf{A}}_{k}^{(2)} + \tilde{\mathbf{G}}^{(3)} + \dot{\mathbf{C}}_{k}^{(3)}, \\ \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(3)} = \tilde{\mathbf{S}}_{k}^{(2)} + \tilde{\mathbf{Z}}^{(3)} - \mathbf{C}_{k}^{(3)},$$
(43)

где $\tilde{\mathbf{G}}^{(l)}$ и $\tilde{\mathbf{Z}}^{(l)}, l = 1, 2$, матрицы размерностью $j_{\max} \times j_{\max}$, элементы которых определяются соотношениями

$$\tilde{G}_{ij}^{(l)}(r,t_c) \equiv \tilde{G}_{ij}^{(l)} = \left\langle B_i(\Omega;r) \middle| G^{(l)} \middle| B_j(\Omega;r) \right\rangle_{\Omega},
\tilde{Z}_{ij}^{(l)}(r,t_c) \equiv \tilde{Z}_{ij}^{(l)} = \left\langle B_i(\Omega;r) \middle| Z^{(l)} \middle| B_j(\Omega;r) \right\rangle_{\Omega}.$$
(44)

Самосопряжённый оператор $\mathbf{C}_k^{(3)}$ имеет вид

$$\mathbf{C}_{k}^{(3)} = \frac{\tau^{4}}{720} \left(-\frac{1}{r^{d-1}} \frac{\partial}{\partial r} r^{d-1} \tilde{\mathbf{D}}(r) \frac{\partial}{\partial r} + \tilde{\mathbf{V}}(r) - \tilde{\mathbf{Q}}^{T}(r) \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^{d-1}} \frac{\partial r^{d-1} \tilde{\mathbf{Q}}(r)}{\partial r} \right), \quad (45)$$

где $\tilde{\mathbf{D}}(r,t_c) \equiv \tilde{\mathbf{D}}(r), \ \tilde{\mathbf{V}}(r,t_c) \equiv \tilde{\mathbf{V}}(r)$ и $\tilde{\mathbf{Q}}(r,t_c) \equiv \tilde{\mathbf{Q}}(r)$ — матрицы размерностью $j_{\max} \times j_{\max}$, элементы которых определяются соотношениями

$$\tilde{D}_{ij}(r) = \left\langle B_i(\Omega; r) \left| \left(\nabla_{\mathbf{r}}^2 \dot{f} \right) \right| B_j(\Omega; r) \right\rangle_{\Omega}, \\ \tilde{V}_{ij}(r) = \left\langle \frac{\partial B_i(\Omega; r)}{\partial r} \right| \left(\nabla_{\mathbf{r}}^2 \dot{f} \right) \left| \frac{\partial B_j(\Omega; r)}{\partial r} \right\rangle_{\Omega} + \frac{\left\langle B_i(\Omega; r) \right| g(\mathbf{r}) \left| B_j(\Omega; r) \right\rangle_{\Omega}}{r^2}, \\ \tilde{Q}_{ij}(r) = -\left\langle B_i(\Omega; r) \right| \left(\nabla_{\mathbf{r}}^2 \dot{f} \right) \left| \frac{\partial B_j(\Omega; r)}{\partial r} \right\rangle_{\Omega}, \\ g(\mathbf{r}) = r^2 \left[E_i(r) + E_j(r) - 2U(\mathbf{r}) \right] \left(\nabla_{\mathbf{r}}^2 \dot{f} \right) + \frac{1}{2} \left(\hat{\mathbf{\Lambda}}_{\Omega}^2 \left(\nabla_{\mathbf{r}}^2 \dot{f} \right) \right).$$

$$(46)$$

3.2. Приближения высокого порядка в МКЭ

Для численного решения задачи (38) на сетке $\Omega_{\tau}[t_0, T]$ граничные условия (40) и условие нормировки (41) по пространственной переменной r на бесконечном интервале заменяются соответствующими условиями на конечном интервале $\hat{\Omega}_r[r_{\min}, r_{\max}]$. Далее, на каждом k-ом шаге сетки $\Omega_{\tau}[t_0, T]$ рассмотрим дискретное представление решений $\chi(r, t_k)$ задачи (38) с помощью метода конечных элементов на сетке $\hat{\Omega}_h^p = \{r_{\min} = r_0, r_j = r_{j-1} + h_j, r_n = r_{\max}\}$ в виде конечной суммы локальных функций $N_l^p(r)$

$$\chi_{\mu}(r, t_k) = \sum_{l=0}^{np} \chi_{\mu}^l(t_k) N_l^p(r), \quad \mu = 1, \dots, j_{\max},$$
(47)

где $\chi_{\mu}^{l}(t_{k})$ являются узловыми значениями неизвестной функции $\chi_{\mu}(r,t_{k})$, относительно которых численно решается исходная задача. Локальные функции $N_{l}^{p}(r)$ являются кусочно-непрерывными полиномами порядка p [13]. Коэффициенты $\chi_{\mu}^{l}(t_{k})$ формально связаны со значениями вектора задачи $\chi_{\mu}(r,t_{k})$ в Лагранжевых узловых точках [13]

$$r_{j,i}^p = r_{j-1} + \frac{h_j}{p}i, \quad h_j = r_j - r_{j-1}, \quad i = 0, \dots, p,$$
(48)

соотношениями

$$\chi^{l}_{\mu}(t_{k}) \equiv \chi^{l}_{\mu}(r^{p}_{j,i}, t_{k}), \quad l = i + p(j-1).$$
(49)

Подставляя разложение (47) в операторно-разностную схему (42), умножая слева на $N_l^p(r)$ и интегрируя на интервале $\hat{\Omega}_r[r_{\min}, r_{\max}]$ рассматриваемая схема (42) приводится к системе алгебраических уравнений для вектора χ_k =

 $\left\{\left\{\chi^l_\mu(r^p_{j,i},t_k)\right\}_{l=0}^{np}\right\}_{\mu=1}^{j_{\max}}$ при заданном M

$$\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \boldsymbol{\chi}_{k},$$

$$\left(\mathbf{B}^{p} - \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)}}{2L}\mathbf{S}_{k}^{p}\right)\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\eta/L} = \left(\mathbf{B}^{p} - \frac{\alpha_{\eta}^{(L)}}{2L}\mathbf{S}_{k}^{p}\right)\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\eta-1)/L}, \ \eta = 1, \dots, L,$$

$$\hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1},$$

$$\left(\mathbf{B}^{p} + \frac{\tau\overline{\alpha}_{\zeta}^{(M)}}{2M}\mathbf{A}_{k}^{p}\right)\hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\zeta/M} = \left(\mathbf{B}^{p} + \frac{\tau\alpha_{\zeta}^{(M)}}{2M}\mathbf{A}_{k}^{p}\right)\hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\zeta-1)/M}, \ \zeta = 1, \dots, M, \qquad (50)$$

$$\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{0} = \hat{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1},$$

$$\left(\mathbf{B}^{p} + \frac{\overline{\alpha}_{\eta}^{(L)}}{2L}\mathbf{S}_{k}^{p}\right)\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{\eta/L} = \left(\mathbf{B}^{p} + \frac{\alpha_{\eta}^{(L)}}{2L}\mathbf{S}_{k}^{p}\right)\tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{(\eta-1)/L}, \ \eta = 1, \dots, L,$$

$$\boldsymbol{\chi}_{k+1} = \tilde{\boldsymbol{\chi}}_{k}^{1}.$$

Симметричные матрицы \mathbf{A}_k^p , \mathbf{B}^p и \mathbf{S}_k^p имеют ленточную структуру, кроме того матрица \mathbf{B}^p положительно определена. Они имеют вид

$$\mathbf{A}_{k}^{p} = \sum_{j=1}^{n} \mathbf{a}_{j,k}^{p}, \quad \mathbf{B}^{p} = \sum_{j=1}^{n} \mathbf{b}_{j}^{p}, \quad \mathbf{S}_{k}^{p} = \sum_{j=1}^{n} \mathbf{s}_{j,k}^{p}.$$
(51)

где локальные матрицы $\mathbf{a}_{j,k}^p$, \mathbf{b}_j^p и $\mathbf{s}_{j,k}^p$ вычисляются по формулам, аналогичным представленным в работе [13]. Эти интегралы вычисляются с помощью Гауссовской квадратурной формулы порядка p+1. Как известно [4], теоретическая оценка по норме $||\cdot||$ на конечно-элементной сетке $\hat{\Omega}_h^p$ между точным $\boldsymbol{\chi}(r,t_k)$ и приближенным $\boldsymbol{\chi}_k$ решениями имеет порядок

$$||\boldsymbol{\chi}(r,t_k) - \boldsymbol{\chi}_k|| = O(h^{p+1}), \tag{52}$$

где h — максимальный шаг сетки, так как можно выбрать $\tau < h$ и $p \geqslant 2M$ согласно оценке (21).

Для анализа сходимости предложенных схем на последовательности трёх вдвое сгущающихся временных сеток вычислялись абсолютные погрешности

$$\operatorname{Er}^{2}(t,j) = \sum_{\nu=1}^{j_{\max}} \int_{0}^{r_{\max}} |\chi_{\nu}(r,t) - \chi_{\nu}^{\tau_{j}}(r,t)|^{2} r^{d-1} \mathrm{d}r, \quad j = 1, 2, 3,$$
(53)

и коэффициент Рунге [14]

$$\beta(t) = \log_2 \left| \frac{\operatorname{Er}(t, 1) - \operatorname{Er}(t, 2)}{\operatorname{Er}(t, 2) - \operatorname{Er}(t, 3)} \right|,\tag{54}$$

где $\chi_{\nu}^{\tau_j}(r,t)$ — численное решение с шагом по временной переменной $\tau_j = \tau/2^{j-1}$. В качестве $\chi_{\nu}(r,t)$ используются либо точное решение, либо численное решение с шагом $\tau_4 = \tau/8$. Отсюда получаем численные оценки для порядка сходимости предложенной схемы (50).

4. Эталонные модели

4.1. Одномерный осциллятор

НУШ для одномерного осциллятора с переменной частотой на конечном интервале $t \in [0,T]$ имеет вид

$$i\frac{\partial\psi(x,t)}{\partial t} = \left(-\frac{1}{2}\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\omega^2(t)x^2}{2}\right)\psi(x,t), \quad \psi_0(x) = \sqrt[4]{\frac{1}{\pi}}\exp\left(-\frac{1}{2}(x-\sqrt{2})^2\right), \quad (55)$$

где $\omega^2(t)=4-3\exp(-t)$ [6]. Точное решение задачи Коши для уравнения (55) имеет вид

$$\psi_{\text{ext}}(x,t) = \sqrt[4]{\frac{1}{\pi}} \exp\left(-X(t)x^2 + 2Y(t)x - Z(t)\right),$$
(56)

где функци
и $X(t),\,Y(t)$ и Z(t)удовлетворяют задаче Коши для системы уравнений

$$i\frac{d}{dt}X(t) = 2X^{2}(t) - \frac{\omega^{2}(t)}{2}, \quad X(0) = \frac{1}{2},$$

$$i\frac{d}{dt}Y(t) = 2X(t)Y(t), \quad Y(0) = \frac{\sqrt{2}}{2},$$

$$i\frac{d}{dt}Z(t) = -X(t) + 2Y^{2}(t), \quad Z(0) = 1.$$
(57)

Для аппроксимации решения $\psi(x,t)$ по переменной x использовались конечноэлементная сетка $\hat{\Omega}_x[x_{\min}, x_{\max}] = \{x_{\min} = -10 (100) x_{\max} = 10\}$, где число в скобках означает число конечных элементов на интервале, и шаг по времени $\tau = 0,009765625$. Между каждыми двумя узлами сетки применялась интерполяционная формула Лагранжа восьмого порядка (p = 8). Проведены численные эксперименты на сгущающихся сетках $\hat{\Omega}_x[x_{\min}, x_{\max}]$, которые показали строгое соответствие коэффициента Рунге (54) теоретическим оценкам (52) при p = 8.

На рис. 1 показаны абсолютные погрешности $\operatorname{Er}(t;j), j = 1,2,3,$ для схемы с M = 1,2,3. Возле каждой тройки кривых показано среднее значение $\beta_M(t)$ по всем значениям $\beta(t_k)$ на сетке $\Omega_{\tau}[0,10]$. В результате подтверждены теоретические оценки порядка сходимости предложенных схем (50), так как теоретический порядок равен $\beta(t) \equiv \beta_M(t) = 2M$. Расчёты выполнялись с двойной точностью 16 значащих цифр для M = 1, 2. Для M = 3 использовалась четверная точность 32 значащих цифр, поскольку абсолютная погрешность $\operatorname{Er}(t;3)$ меньше чем 10^{-14} в окрестности t = 0.



Рис. 1. Абсолютные погрешности $\mathbf{Er}(t,j), j = 1,2,3$ (штрих-пунктирная, пунктирная и сплошная кривые), соответственно для схем второго, четвёртого и шестого порядков с шагом по времени $\tau = 0,009765625$.

4.2. Двухмерный осциллятор

НУШ двухмерного осциллятора (или заряженной частицы в постоянном однородном магнитном поле) во внешнем электрическом поле $\mathcal{E}(t) = (\mathcal{E}_1(t), \mathcal{E}_2(t))$ на временном интервале $t \in [0, T]$ в дипольном приближении имеет вид [15]

$$i\frac{\partial}{\partial t}\phi(x_1, y_1, t) = \left(-\frac{1}{2}\left(\frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2}{\partial y_1^2}\right) + \frac{i\omega}{2}\left(x_1\frac{\partial}{\partial y_1} - y_1\frac{\partial}{\partial x_1}\right) + \frac{\omega^2}{8}(x_1^2 + y_1^2) - x_1\mathcal{E}_1(t) - y_1\mathcal{E}_2(t)\right)\phi(x_1, y_1, t).$$
 (58)

Во вращающейся с частотой $\omega/2$ системе координат $x_1 = x \cos(\omega t/2) + y \sin(\omega t/2)$ и $y_1 = y \cos(\omega t/2) - x \sin(\omega t/2)$, уравнение (58) принимает вид

$$i\frac{\partial\phi(x,y,t)}{\partial t} = \left(-\frac{1}{2}\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}\right) + \frac{\omega^2}{8}(x^2 + y^2) + xf_1(t) + yf_2(t)\right)\phi(x,y,t), \quad (59)$$

где $f_1(t) = -\mathcal{E}_1(t)\cos(\omega t/2) + \mathcal{E}_2(t)\sin(\omega t/2), f_2(t) = -\mathcal{E}_1(t)\sin(\omega t/2) - \mathcal{E}_2(t)\cos(\omega t/2)$. В полярных координатах (r, θ) уравнение (59) сводит к уравнению

$$i\frac{\partial\phi(r,\theta,t)}{\partial t} = \left(-\frac{1}{2}\left(\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}r\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2}{\partial\theta^2}\right) + \frac{\omega^2 r^2}{8} + r(f_1(t)\cos(\theta) + f_2(t)\sin(\theta))\right)\phi(r,\theta,t).$$
 (60)

Разлагая решение по угловым функциям $B_j(\theta) \in \mathbf{L}_2(S^1(\theta))$ (метод Галёркина)

$$\phi(r,\theta,t) = \sum_{j=1}^{j_{\max}} B_j(\theta)\chi_j(r,t),$$

$$B_1(\theta) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \quad B_{2j}(\theta) = \frac{\sin(j\theta)}{\sqrt{\pi}}, \quad B_{2j+1}(\theta) = \frac{\cos(j\theta)}{\sqrt{\pi}}, \quad j \ge 1,$$
(61)

получаем систему обыкновенных дифференциальных уравнений (38) относительно неизвестных коэффициентов $\{\chi_j(r,t)\}_{j=1}^{j_{\text{max}}}$ на интервале времени $t \in [0,T]$

$$i \mathbf{I} \frac{\partial \boldsymbol{\chi}(r,t)}{\partial t} = \left(-\frac{1}{2r} \mathbf{I} \frac{\partial}{\partial r} r \frac{\partial}{\partial r} + \mathbf{V}(r,t) \right) \boldsymbol{\chi}(r,t),$$

$$\lim_{r \to 0} r \frac{\partial \boldsymbol{\chi}(r,t)}{\partial r} = 0, \quad \lim_{r \to \infty} \boldsymbol{\chi}(r,t) = 0,$$
(62)

где $\mathbf{V}(r,t)$ — семидиагональная матрица размерностью $j_{\max}\times j_{\max},$ элементы которой определяются соотношениями

$$V_{ij}(r,t) = \begin{cases} \frac{\omega^2 r^2}{8} + \frac{1}{2r^2} \left[\frac{i}{2}\right]^2, & i = j, \\ \frac{r}{\sqrt{2}} f_2(t), & \min(i,j) = 1, \max(i,j) = 2, \\ \frac{r}{\sqrt{2}} f_1(t), & \min(i,j) = 1, \max(i,j) = 3, \\ \frac{r}{2} f_2(t), & \max(\min(i,j), 2) = 1 \text{ M} \max(i,j) = \min(i,j) + 1, \\ -\frac{r}{2} f_2(t), & \max(\min(i,j), 2) = 0 \text{ M} \max(i,j) = \min(i,j) + 3, \\ \frac{r}{2} f_1(t), & \max(i,j) = \min(i,j) + 2, \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases}$$
(63)

Функции $\chi_i(r,t)$ в момент t=0 выберем в виде

$$\chi_j(r,0) = \sqrt{\omega} \exp\left(-\frac{1}{4}\omega r^2\right) \delta_{j1},\tag{64}$$

что соответствует функции основного состояния свободного осциллятора (58)

$$\phi_0(x,y) = \sqrt{\frac{\omega}{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{4}\omega(x^2 + y^2)\right).$$
(65)

В этом случае точное решение задачи Коши для уравнения (59) с начальным условием (65) имеет вид

$$\phi_{\text{ext}}(x, y, t) = \sqrt[4]{\frac{\omega}{2\pi}} \exp\left(-X_1(t)x^2 + 2Y_1(t)x - Z_1(t)\right) \times \sqrt[4]{\frac{\omega}{2\pi}} \exp\left(-X_2(t)y^2 + 2Y_2(t)y - Z_2(t)\right), \quad (66)$$

где функци
и $X_j(t), Y_j(t)$ и $Z_j(t), j=1,2,$ удовлетворяют задаче Кош
и для системы уравнений

$$i\frac{d}{dt}X_{j}(t) = 2X_{j}^{2}(t) - \frac{\omega^{2}}{8}, \quad X_{j}(0) = \frac{\omega}{4},$$

$$i\frac{d}{dt}Y_{j}(t) = 2X_{j}(t)Y_{j}(t) + \frac{f_{j}(t)}{2}, \quad Y_{j}(0) = 0,$$

$$i\frac{d}{dt}Z_{j}(t) = -X_{j}(t) + 2Y_{j}^{2}(t), \quad Z_{j}(0) = 0.$$

(67)

Заметим, что $X_j(t) \equiv \omega/4$. Эта задача имеет аналитическое решение в случае внешнего поля $\mathcal{E}_j(t) = a_j \sin(\omega_j t), j = 1, 2$, что даёт тестовый пример для исследования эффективности численных алгоритмов и сходимости по числу j_{max} радиальных уравнений. Проекции точного решения уравнения (60) по базису угловых функций (61) определяются по формуле

$$\chi_j^{\text{ext}}(r,t) = \int_0^{2\pi} B_j(\theta) \phi_{\text{ext}}(r,\theta,t) \mathrm{d}\theta.$$
(68)

В расчётах были выбраны следующие параметры: $\omega = 4\pi$, $\omega_1 = 3\pi$, $\omega_2 = 5\pi$, $a_1 = 24$ и $a_2 = 9$. При этом плотность вероятности $|\phi(r, \theta, t)|^2 = |\phi(r, \theta, t + T)|^2$ является периодической функцией с периодом T = 2.

Для аппроксимации решения $\chi_j(r,t)$ по радиусу r использовалась конечноэлементная сетка $\hat{\Omega}_r[r_{\min}, r_{\max}] = \{r_{\min} = 0 \ (120) \ 1.5 \ (60) \ r_{\max} = 4\}$ и шаг по времени $\tau = 0,0125$. Между каждыми двумя узлами сетки применялась интерполяционная формула Лагранжа восьмого порядка (p = 8). На рис. 2 показаны абсолютные погрешности $\operatorname{Er}(t;j)$, для схемы с M = 1, 2, 3 при $j_{\max} = 20$ и $j_{\max} = 30$. Возле каждой тройки кривых показано среднее значение $\beta_M(t)$ по всем значениям $\beta(t_k)$ на сетке $\Omega_{\tau}[0,2]$. В результате подтверждены теоретические оценки $\beta(t) \equiv \beta_M(t) = 2M$ порядка сходимости предложенных схем (50). Как видно из рис. 2, при $j_{\max} = 20$ на интервале времени $t \in [0,2]$ обеспечивается абсолютная погрешность решения $\operatorname{Er}(t;3)$, меньшая чем $10^{-1}, 10^{-3}$ и 10^{-5} , соответственно для M = 1, M = 2 и M = 3, и при увеличении j_{\max} уменьшается.

На рис. 3 показаны абсолютные погрешности $\phi_{\text{ext}}(x, y, t) - \phi(x, y, t)$ при t = 1, 2и t = 2. Здесь $j_{\text{max}} = 20$, $\tau_4 = \tau/8 = 0,0015625$ и M = 3.

На рис. 4 показаны абсолютные погрешности для $j_{\text{max}} = 30$.

В работе [16] по каналированию и сверхфокусировке пучков лёгких ядер в тонких плёнках было указано, что главное свойство гармонического осциллятора —



Рис. 2. Абсолютные погрешности ${\bf Er}(t,j),~M=1,2,3$ (штрих-пунктирная, пунктирная и сплошная кривые), соответственно для схем второго, четвёртого и шестого порядков с шагом по времени $\tau=0,0125$



Рис. 3. Абсолютные погрешности $\phi_{ext}(x, y, t) - \phi(x, y, t)$ при t = 1, 2 и t = 2. Здесь $j_{max} = 20, \ \tau_4 = \tau/8 = 0,0015625$ и M = 3.



Рис. 4. Тоже самое, что на рис. 3 при $j_{\text{max}} = 30$.

это повторная фокусировка волнового пакета в координатной и импульсной плоскостях. Как известно, идеальная линза преобразует плоскость изображений в её Фурье-образ. Согласно этому первоначально широкий гауссовский волновой пакет преобразуется в чрезвычайно узкий волновой пакет в фокусе. Это «дыхание» пучка внутри канала, предсказанное по квантовомеханической модели двумерного осциллятора без внешнего поля, было подтверждено компьютерными экспериментами [16]. Для иллюстрации на рис. 5 приведена динамика замкнутой кривой, на которой плотность вероятности волнового пакета $|\phi(x, y, t)|^2$ в рассмотренной точно решаемой модели двумерного осциллятора во внешнем поле в данный момент времени t в два раза меньше максимальной. Расчёты проводились при $\omega = 4\pi$, $\omega_1 = 3\pi$, $\omega_2 = 5\pi$ и $a_1 = a_2 = 0$ (a), и $a_1 = 24$, $a_2 = 9$ (б). Волновая функция в начальный момент времени $\phi_0(x, y) = \sqrt{\omega/(20\pi)} \exp(-\omega(x^2 + y^2)/40)$. Чёрным цветом показана динамика волнового пакета основного состояния свободного осциллятора (65).



Рис. 5. Динамика замкнутой кривой, на которой плотность вероятности $|\psi(x, y, t)|^2$ в данный момент времени t в два раза меньше максимальной: $|\phi(x, y, t)|^2 = \max_{x,y} |\phi(x, y, t)|^2$.

5. Заключение и обсуждение результатов

В работе представлен новый подход решения задачи Коши для НУШ, в котором используется симметричные ОРМ неявные схемы до шестого порядка точности по шагу равномерной сетки временной переменной и их редукция по пространственной переменной с помощью разложения волнового пакета проекционными методами Галёркина и Канторовича, а также МКЭ. На модельных расчётах явно показано строгое соответствие теоретическим оценкам численных оценок сходимости сгенерированных схем второго, четвёртого и шестого порядков точности относительно шага равномерной сетки по временной переменной и соответствие восьмого порядка пространственной переменной. Разработанный подход позволяет учесть влияние ангармонических поправок на динамику волнового пакета в модели двумерного ангармонического осциллятора во внешнем поле, а также изучать роль ангармонических поправок в задаче динамики двумерных систем под влиянием внешнего магнитного поля и термостата [17]. Применение ОРМ схем к расчёту модели трёхмерного атома водорода в магнитном поле при воздействии последовательности сверх коротких импульсов, используя параметрический базис угловых сплюснутых сфероидальных функций для разложения волнового пакета методом Канторовича, будет рассмотрено в следующей работе.

Автор благодарит С.И. Виницкого, А.А. Гусева, М.С. Касчиева, И.В. Пузынина и Л.А. Севастьянова за сотрудничество и поддержку.

Литература

- 1. *Чулуунбаатар О.* Многослойные схемы для численного решения нестационарного уравнения Шредингера // Вестник РУДН: Серия Математика. Информатика. Физика. — № 1. — 2008. — С. 59–69.
- 2. Magnus W. On the Exponential Solution of Differential Equations for a Linear Operator // Commun. Pure Appl. Math. T. 7. 1954.

- 3. Wilcox R. M. Exponential Operators and Parametr Differentiation in Quantum Physics // J. Math. Phys. – Vol. 8. – 1967. – Pp. 962–982. Strang G., Fix G. J. An Analysis of the Finite Element Method. – New York:
- 4. Prentice-Hall, Englewood Cliffs, 1973.
- Bathe K. J. Finite Element Procedures in Engineering Analysis. New York: 5.Englewood Cliffs, Prentice Hall, 1982.
- Puzynin I. V., Selin A. V., Vinitsky S. I. A High-Order Accuracy Method for 6. Numerical Solving of the Time-Dependent Schrödinger Equation // Comput. Phys. Commun. – Vol. 123. – 1999. – Pp. 1–6.
- Puzynin I. V., Selin A. V., Vinitsky S. I. Magnus-Factorized Method for Numer-7. ical Solving the Time-Dependent Schrödinger Equation // Comput. Phys. Commun. — Vol. 126. — 2000. — Pp. 158–161.
- 8. Селин А. В. Метод приближённого решения линейного эволюционного уравнения в гильбертовом пространстве // ЖВМ и МФ. — Т. 42. — 2002. — С. 937-949.
- 9. Селин А. В. Метод аппроксимации эволюционных операторов с помощью экспоненциального представления и рациональных функций в гильбертовом пространстве. Дисс. канд.физ.-мат. наук. — Дубна, 2002.
- Snider R. F. Perturbation Variation Methods for a Quantum Boltzmann Equation // J. Math. Phys. T. 5. 1964. C. 1580-1587.
- 11. Самарский А. А. Теория разностных схем. М.: Наука, 1977.
- 12. Канторович Л. В., Крылов В. И. Приближённые методы высшего анализа. М.: Гостехиздат, 1952.
- 13. Chuluunbaatar O. et al. KANTBP: A Program for Computing Energy Levels, Reaction Matrix and Radial Wave Functions in the Coupled-Channel Hyperspherical Adiabatic Approach // Comput. Phys. Commun. – Vol. 177. – 2007. – Pp. 649– 675.
- 14. Калиткин Н. Н. Численные методы. М.: Наука, 1978.
- 15. Butkovskiy A. G., Samoilenko Y. I. Control of Quantum-Mechanical Processes and Systems. — Dordrecht Hardbound, Kluwer Academic Publishers, 1990. 16. *Demkov Y. N., Meyer J. D.* A Sub-Atomic Microscope, Superfocusing in Chan-
- neling and Close Encounter Atomic and Nuclear Reactions // Eur. Phys. J. B. -Vol. 42. - 2004. - Pp. 361-365.
- 17. Kalandarov S. A. et al. Influence of External Magnetic Field on Dynamics of Open Quantum Systems // Phys. Rev. E. - Vol. 75. - 2007. - Pp. 031115-1-16.

UDC 519.633.2, 517.958, 530.145.6

Multi-Layer Schemes for Solving Time-Dependent Schrödinger Equation by Finite-Element Method

O. Chuluunbaatar

Joint Institute for Nuclear Research Joliot-Curie str., 6 Dubna, Moscow Region, Russia, 141980

The symmetric implicit operator-difference multi-layer schemes for solving the timedependent Schrödinger equation based on decomposition of the evolution operator via the explicit Magnus expansion up to the sixth order of accuracy with respect to the time step are presented. Reduced schemes for solving the Cauchy problem of a set of coupled timedependent Schrödinger equations with respect to the hyperradial variable are devised by using the Kantorovich expansion of the wave packet over a set of appropriate parametric basis angular functions. The implicit algebraic schemes for numerical solving the problem with symmetric operators, using discretization of the component of the wave package by hyperradial variable by the high order finite-element method are formulated. The convergence and efficiency of the numerical schemes are demonstrated in numerical calculations of the exactly solvable models of one-dimensional oscillator with time-dependent frequency, two-dimensional oscillator in time-dependent external field by using the conventual angular basis.

84