

## СУЩЕСТВОВАНИЕ СЛАБОГО РЕШЕНИЯ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ АГРЕГАЦИИ

© 2017 г. **В. Ф. ВИЛЬДАНОВА, Ф. Х. МУКМИНОВ**

Аннотация. Работа посвящена изучению смешанной задачи для анизотропного интегро-дифференциального уравнения с переменными показателями нелинейности. Методом дискретизации по времени доказано существование слабого решения в ограниченном цилиндре. Дана оценка времени существования решения.

### ОГЛАВЛЕНИЕ

1. Введение . . . . .	557
2. Функциональные пространства и предположения . . . . .	558
3. Формулировка результатов . . . . .	561
4. Существование слабого решения . . . . .	561
Список литературы . . . . .	570

### 1. ВВЕДЕНИЕ

Пусть  $\Omega$  — ограниченная область пространства  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 2$ , с границей класса  $C^1$ . Рассмотрим в цилиндрической области  $D^T = \Omega \times (0, T)$  уравнение

$$\beta(x, u)_t = \operatorname{div}(a(x, u, \nabla u) - \beta(x, u)G(u)) + f(x, u) \tag{1.1}$$

с начальным и краевым условиями

$$u(x, 0) = u_0, \quad u_0(x) \geq 0, \quad x \in \Omega, \tag{1.2}$$

$$(a(x, u, \nabla u) - uG(u)) \cdot \nu = 0 \quad \text{на } \partial\Omega \times (0, T), \tag{1.3}$$

где  $\nu$  — вектор внешней нормали. Здесь  $\beta(x, r)$ ,  $f(x, r)$ ,  $a(x, r, y)$  — каратеодориевы функции. Функция  $\beta$ ,  $\beta(x, 0) = 0$  — нечетная и возрастает по  $r$ . Требование нечетности несущественно, поскольку нас интересуют только неотрицательные решения уравнения (1.1). Интегральный оператор  $G(u) = (G_1(u), G_2(u), \dots, G_n(u))$  определяется формулами

$$G_i(v) = \int_{\Omega} g_i(x, y)b(v(y))dy.$$

В настоящей работе доказывается существование слабого решения задачи (1.1)–(1.3) для анизотропного уравнения с переменным показателем нелинейности. Модельный пример уравнений (1.1) можно получить из уравнения агрегации

$$v_t = \operatorname{div} \left( |\nabla A(v)|^{p(x)-2} \nabla A(v) - v \nabla K * v \right), \quad 0 < p_- \leq p(x) \leq p^+, \quad x \in \Omega,$$

рассмотренного в случае  $p(x) = 2$  в работе [9]. В этой работе доказывается существование и единственность решения задачи для указанного уравнения. После замены  $v = b(u)$ , где  $b(u)$  — обратная к монотонно возрастающей функции  $A(u)$ , приходим к уравнению вида

$$b(u)_t = \operatorname{div} \left( |\nabla u|^{p(x)-2} \nabla u - b(u) \nabla K * b(u) \right).$$

Здесь оператор свертки определяется формулой  $K * u(x, t) = \int_{\Omega} K(x - y)u(y, t)dy$ .

Функция  $K(x)$  подчиняется условиям (см. [9]):

$$K \in C^2(\mathbb{R}^n), \quad \int_{\mathbb{R}^n} K(x) dx = 1; \quad (1.4)$$

$$\frac{\partial K(x-y)}{\partial \nu_x} \leq 0, \quad x \in \partial\Omega, \quad y \in \Omega. \quad (1.5)$$

За последние 15 лет появилось огромное число работ, посвященных изучению явлений агрегации в биологических системах. Был предложен ряд нелокальных моделей, см. [11, 15, 17, 18, 21] и имеющиеся там ссылки. Модели агрегации без диффузии изучались в работе [20]. В основном рассматриваются уравнения без слагаемого  $f$ , отвечающего за процессы рождения-уничтожения в колониях бактерий.

В работе [12] приводится вывод одномерного уравнения агрегации. Кроме того, для этого уравнения в работе найдены стабильные состояния и изучены их свойства.

Отметим еще интересную работу [10], в которой изучается задача для системы

$$\begin{cases} u_t(x, t) = \operatorname{div}[\nabla u^m(x, t) - u(x, t)\nabla\phi(x, t)], & t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad n \geq 3, \quad m > 1, \\ -\Delta\phi(x, t) = u(x, t), & t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^n, \\ u(x, 0) = u_0(x), & x \in \mathbb{R}^n. \end{cases}$$

В этой работе показано, что при  $m = 2 - \frac{2}{n}$  существует критическое значение  $M_c$  массы  $M = \int_{\mathbb{R}^d} u_0(x) dx$  такое, что если  $0 < M < M_c$ , то решение существует глобально, а если  $M > M_c$ , то решение «взрывается» за конечное время.

Следует отметить также работы об оптимальной эксплуатации возобновляемых ресурсов (см. [2] и имеющиеся там ссылки).

В работе [13] для уравнения агрегации

$$u_t(x, t) = \operatorname{div}[\nabla u^m(x, t) - u(x, t)\nabla K * u(x, t)], \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad n \geq 2, \quad m > 1,$$

дан хороший обзор результатов. В частности, при  $m > 2 - \frac{2}{n}$  решение существует глобально при всех  $t > 0$ . Если же  $m < 2 - \frac{2}{n}$ , то решение «взрывается» за конечное время. В этой работе доказано, что при  $m > 2 - \frac{2}{n}$  существует единственное (с точностью до трансляций) стационарное решение задачи при любой массе, оно радиально симметрично и имеет компактный носитель. В двумерном случае с ньютоновским взаимодействием при любой массе доказана сходимости решений уравнения агрегации к этому равновесному состоянию.

Отметим, что методы доказательства единственности ренормализованного решения для уравнений с двойной нелинейностью, использованные в работах [6, 14], основанные на методе удвоения С. Н. Кружкова [4], не пригодны для уравнения (1.1) ввиду наличия нелокального интегрального оператора.

## 2. ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ПРОСТРАНСТВА И ПРЕДПОЛОЖЕНИЯ

Через  $L_{p(\cdot)}(Q)$  обозначим пространство Орлича

$$L_{p(\cdot)}(Q) = \left\{ u : \int_Q |u(x)|^{p(x)} dx < \infty \right\},$$

соответствующее функции  $p(x)$ ,  $1 < p_- \leq p(x) \leq p^+$ , с нормой Люксембурга

$$\|u\|_{p(\cdot), Q} = \inf \left\{ k > 0 : \int_Q \left| \frac{u(x)}{k} \right|^{p(x)} dx \leq 1 \right\}.$$

Ниже в качестве  $Q$  могут выступать области  $\Omega$ ,  $D^T$  и другие, причем индекс  $Q = \Omega$  может быть опущен. Будут рассматриваться только функции  $p(x)$ , удовлетворяющие условию

$$|p(x) - p(y)| \leq \frac{C}{-\ln|x - y|} \tag{2.1}$$

при  $|x - y| \leq 1/2$ ,  $x, y \in \bar{\Omega}$ . При таком условии имеет место сходимость осреднений (см. [1]): если  $f \in L_{p(\cdot)}(Q)$  продолжена нулем вне ограниченной области  $Q$  и

$$f_{\rho_m}(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(y)\rho_m(x - y)dy,$$

то  $f_{\rho_m} \rightarrow f$  в пространстве  $L_{p(\cdot)}(\mathbb{R}^n)$  при  $m \rightarrow \infty$ . Здесь  $\rho_m(x) = m^n\rho(m|x|)$  — ядро осреднения. Сходимость имеет место и для осреднений Стеклова:  $f_h \rightarrow f$  в пространстве  $L_{p(\cdot)}(D^T)$  при  $h \rightarrow 0$ ,  $f_h(x, t) = \frac{1}{h} \int_t^{t+h} f(x, \tau)d\tau$ .

Определим анизотропное пространство Соболева—Орлича  $W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$  как пополнение пространства  $C^1(\bar{\Omega})$  по норме

$$\|u\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)} = \sum_{i=1}^n \|u_{x_i}\|_{p_i(\cdot), \Omega} + \|u\|_{1, \Omega} = \|\nabla u\|_{\mathbf{p}, \Omega} + \|u\|_{1, \Omega},$$

где функции  $p_i(x)$  удовлетворяют условиям (2.1) и  $1 < p_- \leq p_i(x) \leq p_+$ ,  $x \in \bar{\Omega}$ .

Пространство  $W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$  определяется как пополнение пространства  $C^1(\bar{D}^T)$  по норме

$$\|u\|_{W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)} = \sum_{i=1}^n \|u_{x_i}\|_{p_i(\cdot), D^T} + \|u\|_{1, D^T} = \|\nabla u\|_{\mathbf{p}, D^T} + \|u\|_{1, D^T}.$$

Пусть  $X = \{\nabla u \mid u \in W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)\}$ .

Пространство  $\prod_{i=1}^n L_{\bar{p}_i(\cdot)}(D^T)$ ,  $\bar{p}_i^{-1} + p_i^{-1} = 1$ , обозначим через  $X'$ . Элементы  $v \in X'$  действуют как функционалы на элементы  $u \in W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$  по формуле  $(v, u)_{D^T} = \int_{D^T} v \cdot \nabla u dx dt$ .

Неравенство Пуанкаре  $\|\bar{u}\|_{p_-, \Omega} \leq C\|\nabla \bar{u}\|_{p_-, \Omega}$ , где  $\bar{u} = u - c$ ,  $c = |\Omega|^{-1} \int_{\Omega} u dx$ ,  $u \in W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$ ,

устанавливает вложение  $W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T) \subset L_{p_-}(D^T)$ . Компактность этого вложения при  $p_- < n$  следует из теоремы Реллиха—Кондрашова.

Другое вложение установлено в работе [16]. Положим

$$p_M(x) = \max(p_1(x), p_2(x), \dots, p_n(x)), \quad x \in \Omega.$$

Тогда [16, следствие 2.1] если

$$\text{ess inf}(p_M(x) - p_*(x)) > 0,$$

то вложение

$$W_{\mathbf{p}}^1(\Omega) \hookrightarrow L_{p_*(\cdot)}(\Omega)$$

компактно.

Определим еще пространство

$$V = L_{p_-}(0, T; W_{\mathbf{p}}^{0,1}(\Omega))$$

с нормой

$$\|u\|_V = \left( \int_0^T \|u(t)\|_{\mathbf{p}, \Omega}^{p_-} dt \right)^{1/p_-}.$$

Через  $\text{Lip}_0(Q)$  обозначим пространство липшицевых функций с компактным носителем, лежащим в  $Q$ .

Приведем условия на функции, входящие в уравнение (1.1). Функция  $\beta(x, r)$  нечетна по  $r \in \mathbb{R}$  и при некоторых  $M_0, M_T$  удовлетворяет условиям:

$$s\beta(x, r) \leq r\beta(x, s) \text{ при } 0 < M_0 \leq r < s \leq M_T, \quad x \in \Omega; \quad (2.2)$$

$$\beta(x, M_T) \in L_{\bar{p}_m(\cdot)}, \quad \text{где } \bar{p}_m(x) = \max_j(\bar{p}_j(x)), \quad x \in \Omega. \quad (2.3)$$

Пусть функция  $q(x, r)$  определяется равенством  $f = \beta(x, r)q(x, r)$  и ограничена:

$$|q(x, r)| \leq q_0 \text{ при } |r| \leq M_T. \quad (2.4)$$

Будем предполагать, что неотрицательная измеримая начальная функция  $u_0$  ограничена:  $u_0(x) \leq M_0$ . Очевидно, что  $\beta(x, u_0) \in L_1(\Omega)$ , и при любом  $\delta > 0$  найдется функция  $v \in C_0^1(\Omega)$  такая, что

$$\int_{\Omega} |\beta(x, u_0) - \beta(x, v)| dx < \delta.$$

Функции  $a_i(x, r, y)$  непрерывны по  $r \in \mathbb{R}$ ,  $y \in \mathbb{R}^n$  и измеримы по  $x \in \Omega$ . Положим

$$S(x, y) = \sum_{i=1}^n |y_i|^{p_i(x)}.$$

Пусть существуют функция  $F(x) \in L_1(\Omega)$  и непрерывная функция  $C(m)$ ,  $m \geq 0$ , такие, что

$$|a_j(x, r, y)| \bar{p}_j(x) \leq C(m)(F(x) + S(x, y)) \quad (2.5)$$

при всех  $r \in [-m, m]$ ,  $y \in \mathbb{R}^n$ ,  $x \in \Omega$ . Отметим, что из этого условия легко следует, что

$$a_j(x, u, \nabla v) \in L_{p_j(\cdot)}(D^T) \quad (2.6)$$

при всех  $u \in L_{\infty}(D^T)$ ,  $v \in W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$ .

Условия монотонности и коэрцитивности записываются в следующем виде:

$$\Lambda(x, r, y, z) = (a(x, r, y) - a(x, r, z)) \cdot (y - z) \geq 0, \quad y \neq z; \quad (2.7)$$

$$a(x, r, y) \cdot y \geq \delta_0 S(x, y) - F(x), \quad \forall r \in \mathbb{R}, \quad y \in \mathbb{R}^n, \quad x \in \Omega. \quad (2.8)$$

Опишем теперь условия на функции, определяющие интегральный оператор  $G(v) : g_i(x, y) \in C^1(P)$ ,  $P = \{(x, y) : x, y \in \bar{\Omega}, x \neq y\}$ ,

$$\left| \sum_{i=1}^n (g_i(x, y))_{x_i} \right| + |g_i(x, y)| \leq C(1 + |x - y|^{-\lambda}), \quad \lambda \in (0, n), \quad (x, y) \in P. \quad (2.9)$$

Функция  $b(s) \geq 0$ ,  $b(0) = 0$ , удовлетворяет условию Липшица:

$$|b(s_1) - b(s_2)| \leq L_k |s_1 - s_2|, \quad s_1, s_2 \in [0, k], \quad \forall k > 0. \quad (2.10)$$

Предполагается, что

$$\sum_{i=1}^n \nu_i g_i(x, y) \leq 0, \quad x \in \partial\Omega, \quad y \in \Omega. \quad (2.11)$$

Мы будем использовать следующее утверждение об оценках интегралов типа потенциалов [7, гл. I, §6].

**Лемма 2.1.** Если  $\lambda < \frac{n}{q}, \frac{1}{q} + \frac{1}{q} = 1, 1 < p < \infty, f(x) \in L_q(\Omega)$ , то функция

$$v(x) = \int_{\Omega} \frac{f(y) dy}{|x - y|^{\lambda}}$$

непрерывна и удовлетворяет неравенству

$$|v(x)| \leq C \|f\|_{q, \Omega}.$$

Из этой леммы и условий (2.9), (2.10) следует, что

$$G(v) \in C^1(\mathbb{R}^n), \quad |G(v)| \leq C_G, \quad |\operatorname{div} G(v)| \leq d_G \text{ при } |v(x)| \leq M_T. \quad (2.12)$$

Отметим, что из (2.12) следует, что  $G(u(t)) \in C^1(\mathbb{R}^n)$  при почти всех  $t \in (0, T)$ .

## 3. ФОРМУЛИРОВКА РЕЗУЛЬТАТОВ

Определим функции

$$T_k v = \begin{cases} k & \text{при } v > k, \\ v & \text{при } |v| \leq k, \\ -k & \text{при } v < -k; \end{cases} \quad \eta(r) = \begin{cases} 0 & \text{при } r > 1, \\ 1 - r & \text{при } 0 \leq r \leq 1, \\ 1 & \text{при } r < 0. \end{cases}$$

Обозначим через  $\text{sign}^+(s)$  многозначную функцию, равную 1 при  $s > 0$ , нулю при  $s < 0$ ,  $[0, 1]$  при  $s = 0$ ;  $r^+ = \max(r, 0)$ .

Пусть  $\chi(P)$  обозначает логическую функцию, равную 1, когда  $P$  истинно, и 0, когда  $P$  ложно.

**Определение 3.1.** Функция  $u : D^T \rightarrow [0, \infty)$  называется *слабым решением* задачи (1.1)–(1.3), если  $u \in L_\infty(D^T)$ ,  $u \in V$  и для всех пробных функций  $\phi \in C^\infty(\overline{D^T})$  таких, что  $\phi(T) = 0$ , выполнено равенство

$$\int_{D^T} ((\beta(x, u_0) - \beta(x, u))\phi_t + (a(x, u, \nabla u) - \beta(x, u)G(u)) \cdot \nabla \phi) dxdt = \int_{D^T} f(x, u)\phi dxdt.$$

**Теорема 3.1.** Пусть выполнены условия (2.1)–(2.11),  $B(x, u_0) \in L_1(\Omega)$ ,  $0 \leq u_0(x) \leq M_0$ . Положим  $T = \mu^{-1} \ln |\frac{M_T}{M_0} - 1|$ , где  $\mu = 1 + q_0 + d_G$ .

Тогда существует слабое решение задачи (1.1)–(1.3) такое, что

$$\int_{\Omega} B(x, u(x, t)) dx \leq C, \quad t \in [0, T],$$

$$0 \leq u(x, t) \leq M_T.$$

## 4. СУЩЕСТВОВАНИЕ СЛАБОГО РЕШЕНИЯ

Следуя [8], положим

$$B(x, r) = \beta(x, r)r - \Phi(x, r), \quad \Phi(x, r) = \int_0^r \beta(x, s) ds, \quad (4.1)$$

$$B(x, r) = \Psi(x, \beta(x, r)); \quad \Psi(x, r) = \sup_s \{sr - \Phi(x, s)\}.$$

Поскольку  $\beta(x, r) \in L_1(\Omega)$  — возрастающая по  $r$  функция, то  $\Phi$  и  $\Psi$  — выпуклые функции при фиксированных  $x$ ,  $B(x, r)$  возрастает по  $r$  на  $[0, \infty)$ . Интегрированием по частям устанавливается формула

$$B(x, r) = \int_0^r s d\beta(x, s),$$

из которой следует, что  $B(x, r) \in L_1(\Omega)$ ,  $B(x, r) \geq 0$  и

$$B(x, r) - B(x, r_0) \geq (\beta(x, r) - \beta(x, r_0))r_0, \quad r, r_0 \in \mathbb{R}. \quad (4.2)$$

Решение задачи (1.1)–(1.3) будем строить как предел решений уравнений, полученных дискретизацией уравнения (1.1) по переменной  $t$ . Выберем целое  $m > 0$ . Пусть  $h = T/m$  (всюду в этом параграфе) и положим

$$\partial_t^{-h} \beta(x, u(t, x)) = \frac{\beta(x, u(t, x)) - \beta(x, u(t - h, x))}{h}.$$

Будем предполагать сначала, что

$$a(x, r, y) = a(x, T_\rho r, y), \quad (4.3)$$

где  $\rho = M_T$ , и пусть

$$\beta(x, r) = \beta(x, \rho) + (r - \rho)^{p-1}, \quad r > \rho. \quad (4.4)$$

Эти ограничения несущественны, поскольку построенное решение будет удовлетворять неравенству  $0 \leq u(x, t) \leq \rho$ ,  $(x, t) \in D^T$ .

Введем обозначения  $\beta_1(x, r) = \beta(x, T_\rho r)$ ,  $u^1(x, t) = T_\rho u(x, t - h)$ . Рассмотрим эллиптическое уравнение

$$\partial_t^{-h} \beta(x, u(t)) = \operatorname{div}(a(x, u^1(t), \nabla u(t)) - \beta_1(x, u(t))G(u^1(t))) + \beta_1(x, u(t))q(x, u^1(t)), \tag{4.5}$$

которое решается последовательно на интервалах  $((k - 1)h, kh]$ ,  $k = 1, 2, \dots, m$ , с ограниченным начальным условием

$$u(t, x) = u_{0m}(x), \quad t \in (-h, 0]. \tag{4.6}$$

Начальные функции берутся гладкие,  $u_{0m}(x) \in C_0^\infty(\Omega)$ , так, чтобы  $B(x, u_{0m}(x)) \rightarrow B(x, u_0(x))$  в  $L_1(\Omega)$  при  $m \rightarrow \infty$ . Краевое условие имеет вид:

$$(a(x, u^1(t), \nabla u(t)) - \beta_1(x, u(t, x))G(u^1(t))) \cdot \nu = 0 \quad \text{на } \partial\Omega \times (0, T). \tag{4.7}$$

Зафиксируем  $m$ . Определим кусочно постоянную функцию  $M(t) = M_0$  при  $t \leq 0$ ,  $M(t + h) = M(t)/(1 - \mu h)$  при  $t > 0$ . Тогда при малых  $h$  справедливо неравенство

$$M(T) = \frac{M_0}{(1 - \mu h)^m} \leq M_0(\exp(\mu T) + 1) = M_T.$$

Докажем индукцией по  $k$  разрешимость задачи (4.5), (4.6) и неравенства

$$0 \leq u(x, t) \leq M(t), \quad x \in \Omega, \quad t \in ((k - 1)h, kh]. \tag{4.8}$$

При  $k = 0$  неравенства выполнены. Пусть для  $k - 1$  решение задачи существует и удовлетворяет (4.8). Зафиксируем  $t \in ((k - 1)h, kh]$ . Разрешимость задачи (4.5)–(4.7) будет следовать из разрешимости операторного уравнения

$$\mathcal{A}(v) = \mathcal{F} = \beta_1(x, u^1(t))/h$$

(см. [5, теорема 2.1, гл. 2]), где оператор  $\mathcal{A} : W_{\mathbf{p}}^1(\Omega) \rightarrow W_{\mathbf{p}}^{-1}(\Omega)$  определяется формулой

$$\begin{aligned} (\mathcal{A}(v), \varphi) &= \int_{\Omega} [(h^{-1}\beta(x, v) - q(x, u^1(t))\beta_1(x, v))\varphi + \\ &+ (a(x, u^1(t), \nabla v) - \beta_1(x, v)G(u^1(t))) \cdot \nabla \varphi] dx, \quad \varphi \in C^\infty(\bar{\Omega}). \end{aligned}$$

Покажем, что  $\mathcal{A}(v) \in W_{\mathbf{p}}^{-1}(\Omega)$  для любого  $v \in W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$ . Из (2.5) и неравенства Юнга следует, что

$$\int_{\Omega} |a(x, u^1(t), \nabla v) \cdot \nabla \varphi| dx \leq \int_{\Omega} C(M_T)(F(x) + S(x, \nabla v)) + S(x, \nabla \varphi) dx < C(v)$$

при всех  $v \in W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$  и  $\varphi$  таких, что  $\|\varphi\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)} = 1$ . Тогда в силу (4.4) и (2.3)

$$\begin{aligned} \left| \int_{\Omega} \beta(x, v)\varphi dx \right| &\leq 2 \int_{\Omega} |\beta(x, \rho)\varphi| dx + \int_{\Omega} |\varphi|\chi(v > \rho)(v - \rho)^{\frac{p_-}{p_- - 1}} dx \leq \\ &\leq 4\|\beta(x, \rho)\|_{\bar{p}_1(\cdot), \Omega} \|\varphi\|_{p_1(\cdot), \Omega} + \int_{\Omega} (|\varphi|^{p_-} + |v|^{p_-}) dx \leq C(v) \end{aligned}$$

при всех  $v \in W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$  и  $\varphi$  таких, что  $\|\varphi\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)} = 1$ . Далее запишем неравенства, вытекающие из (2.3):

$$\int_{\Omega} (|\beta(x, M_T)\varphi_{x_i}| dx \leq 2\|\beta(x, M_T)\|_{\bar{p}_i(\cdot)} \|\varphi_{x_i}\|_{p_i(\cdot)} \leq C\|\varphi_{x_i}\|_{p_i(\cdot)}. \tag{4.9}$$

Теперь с помощью неравенства (2.12) устанавливаем, что

$$\left| \int_{\Omega} \beta_1(x, v)G(u^1(t)) \cdot \nabla \varphi(t) dx \right| \leq C_G \int_{\Omega} (|\beta(x, M_T)\nabla \varphi| dx \leq C_1.$$

Из полученных оценок следует, что  $\mathcal{A}(v) \in W_{\mathbf{p}}^{-1}(\Omega)$ .

Монотонность оператора  $\tilde{\mathcal{A}}$ , определяемого формулой

$$(\tilde{\mathcal{A}}(v), \varphi) = \int_{\Omega} [(h^{-1}\beta(x, v) - q(x, u^1(t))\beta_1(x, v))\varphi + a(x, u^1(t), \nabla v) \cdot \nabla \varphi] dx,$$

при достаточно малых  $h$  следует из монотонности функции  $\beta$  и условия (2.7). Далее, псевдомонотонность оператора, определяемого формулой

$$(\mathcal{B}(v), \varphi) = \int_{\Omega} [-\beta_1(x, v)G(u^1(t)) \cdot \nabla \varphi] dx,$$

легко следует из неравенства  $\int_{\Omega} |\beta_1(x, v)|^{\bar{p}_m(x)} dx \leq \int_{\Omega} |\beta_1(x, \rho)|^{\bar{p}_m(x)} dx < \infty$ . Действительно, из компактности вложения  $W_{\mathbf{p}}^1(\Omega) \subset L_{p_-}(\Omega)$  и слабой сходимости  $v_j \rightarrow v$  в пространстве  $W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$  следует сильная сходимость  $v_j \rightarrow v$  в пространстве  $L_{p_-}$ . Тогда можно выделить подпоследовательность  $v_{j_k}$  такую, что  $v_{j_k} \rightarrow v$  почти всюду. Так как  $|\beta_1(x, v_j)| \leq \beta(x, \rho)$  и из (2.3) следует, что  $\beta(x, \rho) \in L_{\bar{p}_m(\cdot)}(\Omega)$ , то по теореме Лебега об ограниченной сходимости

$$\int_{\Omega} |\beta_1(x, v_{j_k}) - \beta_1(x, v)|^{\bar{p}_m(x)} dx \rightarrow 0, \quad k \rightarrow \infty.$$

Легко видеть, что сходимость имеет место для всей последовательности, а не только для подпоследовательности. Поэтому  $\lim_{i \rightarrow \infty} (\mathcal{B}(v_j), v_j - \varphi) = (\mathcal{B}(v), v - \varphi)$ , что доказывает псевдомонотонность оператора  $\mathcal{B}$ . Из равенства  $\mathcal{A} = \tilde{\mathcal{A}} + \mathcal{B}$  следует псевдомонотонность оператора  $\mathcal{A}$ .

Осталось проверить условие коэрцитивности. Пользуясь (2.12) и неравенством Юнга, запишем неравенства

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} |\beta_1(x, v)G(u^1(t)) \cdot \nabla v| dx &\leq C_G \int_{\Omega} \beta(x, \rho) |\nabla v| dx \leq \\ &\leq \int_{\Omega} (C(\delta_0)\beta(x, \rho)^{\bar{p}_m(x)} + \frac{\delta_0}{4} S(x, \nabla v)) dx. \end{aligned} \tag{4.10}$$

Воспользовавшись неравенствами (2.8), (4.10), получим

$$\begin{aligned} (\mathcal{A}(v), v) &= \int_{\Omega} h^{-1}v\beta(x, v) + (a(x, u^1(t), \nabla v) - \\ &- \beta_1(x, v)G(u^1(t)) \cdot \nabla v - \beta_1(x, v)q(x, u^1(t))v) dx \geq \\ &\geq \int_{\Omega} \left( \frac{3\delta_0}{4} S(x, \nabla v) + v(\beta(x, v)h^{-1} - q_0\beta_1(x, v)) \right) dx - C_1(\delta_0). \end{aligned} \tag{4.11}$$

Отсюда следует коэрцитивность:  $\mathcal{A}((v), v) / \|v\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)} \rightarrow \infty$  при  $\|v\| \rightarrow \infty$  и достаточно малых  $h$ . Действительно, пусть  $\|v\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)} = A$ , где  $A$  достаточно большое число, причем  $\|\nabla v\|_{\mathbf{p}, \Omega} \geq A/2$ . Тогда  $\|v\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)}^{-1} \int_{\Omega} S(x, \nabla v) dx \geq C(A)$ , где  $\lim_{A \rightarrow \infty} C(A) = \infty$ . Если же  $\|v\|_1 \geq A/2$ , то  $\|v\|_{p_-} \geq C_1 A$ .

Поэтому из (4.4) следует

$$\int_{\Omega} v\beta(x, v) dx \geq \int_{\Omega} \chi(|v| \geq 2\rho) |v - \rho|^{p_-} dx \geq C \|v\|_{p_-}^{p_-} - C_2 \geq C_3 A^{p_-} - C_2.$$

Таким образом, при  $A \rightarrow \infty$   $\|v\|_1 \geq A/2$  и имеем

$$\|v\|_{W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)}^{-1} \int_{\Omega} v\beta(x, v) dx \rightarrow \infty.$$

Итак, разрешимость уравнения  $\mathcal{A}(v) = \mathcal{F}$  установлена. Таким образом, если положить  $u(x, t) = v(x)$ ,  $t \in ((k-1)h, kh]$ , то будем иметь решение задачи (4.5)–(4.7).

Докажем индукцией по  $k$  неравенства (4.8). Пусть  $u^{(s)} = \max(0, u - s)$ ,  $s \geq 0$ . Умножим уравнение (4.5) на  $(-u)^{(0)}(t)$  и проинтегрируем по  $\Omega$ :

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} (-u)^{(0)}(t) (\partial_t^{-h} \beta(x, u(t)) - \beta_1(x, u(t)) q(x, u^1(t))) dx = \\ & = - \int_{\Omega} (a(x, u, \nabla u(t)) - \beta_1(x, u(t)) G(u^1(t))) \cdot \nabla (-u)^{(0)}(t) dx. \end{aligned}$$

Пользуясь индукционными предположениями

$$M(t-h) \geq u(t-h) \geq 0,$$

нечетностью функции  $\beta$  и неравенством (2.8), будем иметь

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} \left( (-u)^{(0)}(t) \beta(x, u(t)) / h - \beta_1(x, u(t)) G(u(t-h)) \cdot \nabla (-u)^{(0)}(t) \right) dx \geq \\ & \geq \int_{\Omega} \beta_1(x, u(t)) q(x, u(t-h)) (-u)^{(0)}(t) dx \geq \int_{\Omega} q_0 \beta_1(x, u(t)) (-u)^{(0)}(t) dx. \end{aligned}$$

Пользуясь (2.11), запишем соотношения

$$\begin{aligned} & - \int_{\Omega} \beta_1(x, u(t)) G(u(t-h)) \cdot \nabla (-u)^{(0)}(t) dx = \int_{\Omega} G \cdot \nabla \int_0^{-(-u)^{(0)}(t)} \beta_1(x, r) dr dx \leq \\ & \leq - \int_{\Omega} \int_0^{-(-u)^{(0)}(t)} \beta_1(x, r) dr \operatorname{div} G(u(t-h)) dx \leq d_G \int_{\Omega} -(-u)^{(0)}(t) \beta_1(x, -(-u)^{(0)}(t)) dx. \end{aligned}$$

Предыдущие выкладки приводят к неравенству

$$\int_{\Omega} (-u)^{(0)}(t) \beta(x, u(t)) (1/h - q_0 - d_G) dx \geq 0.$$

При достаточно малых  $h$  в силу нечетности функции  $\beta$  отсюда следует, что  $(-u)^{(0)}(t) = 0$ .

Умножим теперь уравнение (4.5) на  $u^{(s)}(t)$ ,  $s > 0$ , и проинтегрируем по  $\Omega$ :

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} u^{(s)}(t) (\partial_t^{-h} \beta(x, u(t)) - \beta(x, u(t)) q(x, u(t-h))) dx = \\ & = - \int_{\Omega} (a(x, u, \nabla u(t)) - \beta(x, u(t)) G(u(t-h))) \cdot \nabla u^{(s)}(t) dx. \end{aligned}$$

Пользуясь (2.8) и индукционным предположением, запишем неравенство

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} \left( u^{(s)} (\beta(x, u(t)) - \beta(x, M(t-h))) / h - G(u(t-h)) \cdot \nabla \int_0^{u^{(s)}(t)} \beta(x, s+r) dr \right) dx \leq \\ & \leq \int_{\Omega} q_0 \beta(x, u(t)) u^{(s)}(t) dx. \end{aligned}$$



Используя (2.11), находим, что

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} G(u(t-h)) \cdot \nabla \int_0^{u^{(s)}(t)} \beta(x, s+r) dr dx \leq \\ & \leq - \int_{\Omega} \int_0^{u^{(s)}(t)} \beta(x, s+r) dr \operatorname{div} G(u(t-h)) dx \leq d_G \int_{\Omega} u^{(s)}(t) \beta(x, s+u^{(s)}(t)) dx. \end{aligned}$$

Из проведенных выкладок устанавливаем соотношение

$$\int_{\Omega} u^{(s)}(\beta(x, u(t))(1 - q_0 h - d_G h) - \beta(x, M(t-h))) dx \leq 0.$$

Поскольку при  $s > M(t-h)$  из (2.2) следует неравенство  $\frac{s}{M(t-h)} \beta(x, M(t-h)) \leq \beta(x, s)$ , то

$$\int_{\Omega} u^{(s)} \left( \frac{s}{M(t-h)} (1 - q_0 h - d_G h) - 1 \right) \beta(x, M(t-h)) dx \leq 0.$$

При  $s = \frac{M(t-h)}{1 - (q_0 + 1)h - d_G h} = \frac{M(t-h)}{1 - \mu h} = M(t)$  отсюда следует равенство  $u^{(s)} = 0$ , завершающее индукцию. Таким образом, из доказанного неравенства  $u(x, t) \leq M(t)$  следует, что  $\beta_1(x, u(t)) = \beta(x, u(t))$  и  $u^1(t) = u(t-h)$ .

Решение задачи (4.5)–(4.7) в дальнейшем будем обозначать через  $u_m(t)$ .

После умножения уравнений (4.5) на  $\alpha(t)u_m(t)$ ,  $\alpha \in C^\infty(\mathbb{R})$ ,  $\alpha \geq 0$ , и интегрирования по  $\Omega$  будем иметь

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} \left( \alpha u_m \partial_t^{-h} \beta(x, u_m(t)) + (a(x, u_{mh}), \nabla u_m(t)) - \beta(x, u_m(t)) G(u_{mh}) \right) \cdot \nabla \alpha u_m dx = \\ & = \int_{\Omega} u_m(t) \alpha \beta(x, u_m(t)) q(x, u_{mh}) dx, \end{aligned} \tag{4.12}$$

где  $u_{mh} = u_m(t-h)$ . Оценим снизу параболический член с помощью неравенства (4.2) при  $\alpha \geq 0$ :

$$\int_{\Omega} \alpha u_m \partial_t^{-h} \beta(x, u_m(t)) dx \geq \int_{\Omega} \alpha (B(x, u_m(t)) - B(x, u_m(t-h))) / h dx. \tag{4.13}$$

Тогда

$$\int_0^T \int_{\Omega} \alpha u_m \partial_t^{-h} \beta(x, u_m(t)) dx dt \geq h^{-1} \int_0^{T-h} \int_{\Omega} B(x, u_m(t)) (\alpha(t) - \alpha(t+h)) dx dt. \tag{4.14}$$

Отметим, что правая часть в (4.12) ограничена числом, не зависящим от  $m$  и  $t$ . Пользуясь (2.8), (4.10) и (4.13), из (4.12) (с  $\alpha = 1$ ) после интегрирования по  $t \in [0, \tau]$  выводим неравенство

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} h^{-1} \int_{\tau-h}^{\tau} B(x, u_m(t)) dt dx + \frac{3\delta_0}{4} \int_0^{\tau} \int_{\Omega} S(x, \nabla u_m(t)) dx dt \leq \\ & \leq C(T + \int_{\Omega} B(x, u_0) dx). \end{aligned} \tag{4.15}$$

Поскольку функция  $B(x, u_m(t))$  кусочно постоянна по времени, при достаточно больших  $m$  (и малых  $h$ ) устанавливаем неравенство

$$\max_{[0, T]} \int_{\Omega} B(x, u_m(t)) dx + \int_{D^T} S(x, \nabla u_m) dx dt \leq C. \tag{4.16}$$

Отсюда и из (4.8) следует ограниченность последовательности  $u_m$  в пространствах  $W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$  и  $L_{\infty}(D^T)$ . Неравенство (4.16) при помощи условий (2.5), (2.8) позволяет установить ограниченность последовательности  $a(x, u_{mh}\nabla u_m)$  в пространстве  $X'$ :

$$\|a(x, u_{mh}\nabla u_m)\|_{X'} \leq C. \quad (4.17)$$

Это влечет сходимость при  $m \rightarrow \infty$  (по подпоследовательности):

$$a_i(x, u_{mh}, \nabla u_m(t)) \rightarrow v_i, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (4.18)$$

слабо в пространствах  $L_{\bar{p}_i(\cdot)}(D^T)$ , а также

$$u_m \rightarrow u, \quad (4.19)$$

слабо в пространстве  $W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$ .

Далее, как и в работе [8], устанавливается компактность последовательности  $\beta(x, u_m(t))$  в пространстве  $L_1(D^T)$ .

В следующей лемме из работы [8] функция  $\beta$  предполагается неубывающей.

**Лемма 4.1.** Пусть последовательность  $u_m \rightarrow u$  слабо в  $L_q(D^T)$ ,  $q > 1$ , ограничена в  $L_1([0, T]; W_1^1(\Omega))$ , и выполнено

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} B(x, u_m(t)) dx &\leq c, \quad t \in (0, T), \\ \int_0^{T-\mu} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t+\mu)) - \beta(x, u_m(t)))(u_m(t+\mu) - u_m(t)) dx dt &\leq c\mu \end{aligned} \quad (4.20)$$

при  $0 < \mu < \mu_0$  и любом  $m > 1/\mu$ .

Тогда найдется подпоследовательность такая, что  $\beta(x, u_m) \rightarrow \beta(x, u)$  в  $L_1(D^T)$  и почти всюду в  $D^T$ .

Для доказательства неравенства (4.20) установим оценку

$$I := \int_0^{T-kh} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t+kh)) - \beta(x, u_m(t))) \Delta_{kh} u_m(t) dx dt \leq Ckh, \quad (4.21)$$

где  $\Delta_{kh} u_m(t) = u_m(t+kh) - u_m(t)$ ,  $k = 0, \dots, m$ .

Пусть  $\gamma(x) \in W_{\mathbf{p}}^1(\Omega)$ ,  $t_i = ih$ ,  $i = 0, \dots, m$ . Из (4.5) следует равенство

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t_i+h)) - \beta(x, u_m(t_i)) - h\beta(x, u_m(t_i+h))q(x, u_m(t_i))) \gamma dx = \\ = h \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t_i+h))G(u_m(t_i)) - a(x, u_m(t_i), \nabla u_m(t_i+h)) \cdot \nabla \gamma) dx. \end{aligned}$$

После суммирования по  $i = s, \dots, s+k-1$  будем иметь

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t_{s+k})) - \beta(x, u_m(t_s))) \gamma dx = \\ = h \sum_{l=0}^{k-1} \int_{\Omega} \beta(x, u_m(t_{s+l+1})) q(x, u_m(t_{s+l})) \gamma dx + \\ + h \sum_{l=0}^{k-1} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t_{s+l+1}))G(u_m(t_{s+l})) - a(x, u_m(t_{s+l}), \nabla u_m(t_{s+l+1}))) \cdot \nabla \gamma dx. \end{aligned}$$

Выберем  $\gamma_s(x) = h(u_m(t_{s+k}, x) - u_m(t_s, x))$  и просуммируем по  $s = 0, \dots, m - k$ . Получим

$$I = h \sum_{l=0}^{k-1} \sum_{s=0}^{m-k} \int_{\Omega} (\beta(x, u_m(t_{s+l+1}))G(u_m(t_{s+l})) - a(x, u_m(t_{s+l}), \nabla u_m(t_{s+l+1}))) \times \\ \times \nabla \gamma_s(x) dx + h \sum_{l=0}^{k-1} \sum_{s=0}^{m-k} \int_{\Omega} \nu \beta(x, u_m(t_{s+l+1}))q(x, u_m(t_{s+l}))\gamma_s dx.$$

Следовательно,

$$I = h \sum_{l=0}^{k-1} \int_0^{T-kh} \int_{\Omega} ((\beta(x, u_m(t+lh+h))G(u_m(t+lh)) - \\ - a(x, u_m(t+lh), \nabla u_m(t+lh+h))) \cdot \nabla \Delta_{kh} u_m + \\ + \beta(x, u_m(t_{s+l+1}))q(x, u_m(t_{s+l}))\Delta_{kh} u_m) dx dt.$$

Пользуясь (4.9), (2.12), выводим оценку

$$\sum_{l=0}^{k-1} \int_0^{T-kh} \int_{\Omega} |\beta(x, u_m(t+lh+h))G(u_m(t+lh))\nabla u_m(t+lh+h)| dx dt \leq \\ \leq Ck \|\nabla u_m(t+lh+h)\|_{\mathbf{p}, D^T} \leq C_1 k.$$

В силу (4.17) имеем

$$\sum_{l=0}^{k-1} \int_0^{T-kh} \int_{\Omega} |a(x, u_m(t+lh), \nabla u_m(t+lh+h)) \cdot \nabla(u_m(t+kh) - u_m(t))| dx dt \leq \\ \leq 2k \|a(x, u_m(t), \nabla u_m(t+h))\|_{X'(D^{T-h})} \|u_m\|_{W_{\mathbf{p}}^1(D^T)} \leq Ck.$$

Постоянная  $C$  не зависит от  $m$  и  $h$ . В итоге имеем оценку (4.21). В силу того, что функция  $u_m(t)$  кусочно постоянна, из нее следует неравенство (4.20) при  $\mu \in [1/m, T]$ .

По лемме 4.1 выбираем подпоследовательность  $\beta(x, u_m)$  такую, что  $\beta(x, u_m) \rightarrow \beta(x, u)$  в  $L_1(D^T)$  и почти всюду в  $D^T$ . В силу строгой монотонности функции  $\beta$  отсюда следует также сходимость

$$u_m \rightarrow u \text{ почти всюду в } D^T \tag{4.22}$$

по некоторой подпоследовательности. Тогда  $u_{mh} \rightarrow u$  и  $B(x, u_m) \rightarrow B(x, u)$  почти всюду в  $D^T$ . В силу ограниченности решений имеем также сходимость  $u_m \rightarrow u$  в пространстве  $L_q(D^T)$  при любом  $q > 1$ .

Из леммы 2.1, а также из (2.9) и (2.10), следует неравенство

$$|G_i(u_1) - G_i(u_2)| \leq C \|u_1 - u_2\|_{q, \Omega}, \quad i = \overline{1, n}, \tag{4.23}$$

при достаточно большом  $q > 1$ . Поэтому ограниченность последовательности  $G(u_{mh})$  в пространстве  $L_{\infty}(D^T)$  влечет сходимость при  $m \rightarrow \infty$  (по подпоследовательности)

$$G_i(u_{mh}) \rightarrow G_i(u) \text{ сильно в } L_q(D^T). \tag{4.24}$$

при любом  $q > 1$ .

Докажем, что

$$a_j(x, u_{mh}, \nabla u) \rightarrow a_j(x, u, \nabla u) \tag{4.25}$$

сильно в  $L_{\overline{p}_j(\cdot)}(D^T)$ . В силу (2.5) интегралы  $\int_{D^T} |a(x, u_{mh}, \nabla u)|^{\overline{p}_j(x)} dx dt$  равномерно абсолютно непрерывны. Поэтому (4.25) легко следует из теоремы Витали [3, гл. III, § 6, теорема 15].

После умножения уравнений (4.5) на  $\varphi(t) \in C_0^\infty(-1, T - \delta)$  и интегрирования по  $D^T$  получим:

$$\int_{D^T} \varphi(\partial_t^{-h} \beta(x, u_m(t)) - \beta(x, u_m(t))q(x, u_{mh}) + (a(x, u_{mh}, \nabla u_m(t)) - \beta(x, u_m(t))G(u_{mh})) \cdot \nabla \varphi) dxdt = 0. \tag{4.26}$$

Нетрудно видеть, что при  $2h < \delta, m \rightarrow \infty$ , имеет место соотношение

$$\begin{aligned} \int_{D^T} \varphi \partial_t^{-h} \beta(x, u_m) dxdt &= - \int_0^{T-h} \int_{\Omega} \beta(x, u_m) \partial_t^h \varphi(t) dxdt - \frac{1}{h} \int_0^h \int_{\Omega} \varphi(t) \beta(x, u_{0m}) dxdt \rightarrow \\ &\rightarrow - \int_{D^T} \beta(x, u) \varphi_t dxdt - \int_{\Omega} \varphi(0) \beta(x, u_0) dx. \end{aligned} \tag{4.27}$$

После предельного перехода в (4.26) с учетом (4.18), (4.24) и (4.27), будем иметь

$$\begin{aligned} \int_{D^T} ((\beta(x, u_0) - \beta(x, u))\varphi_t + v_i D_i \varphi - \beta(x, u)G(u) \cdot \nabla \varphi) dxdt &= \\ &= \int_{D^T} \beta(x, u)q(x, u)\varphi dxdt. \end{aligned} \tag{4.28}$$

Следующая лемма использует идею работы [19].

**Лемма 4.2.** Пусть  $\beta(x, r)$  — каратеодориева функция, неубывающая по  $r$ , и измеримые функции  $v : D^T \rightarrow \mathbb{R}, v_0 : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  таковы, что  $\beta(x, v) \in L_1(D^T), \beta(x, v_0) \in L_1(\Omega)$ . Пусть  $w \in X' + L_1(D^T)$  и

$$\int_{D^T} \phi_t (\beta(x, v) - \beta(x, v_0)) dxdt + (w, \phi)_{D^T} = 0$$

при всех  $\phi \in C_0^\infty((-1, T) \times \mathbb{R}^n)$ .

Тогда

$$-(\beta(x, v)_t, \xi(x, v)\varphi)_{D^T} = \int_{D^T} \varphi_t \int_{v_0}^v \xi(x, r) d\beta(x, r) dxdt \tag{4.29}$$

при всех ограниченных  $\xi(x, s)$ , монотонных и липшицевых по  $s$ , таких, что  $\nabla \xi(x, v) \in X$ , и  $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n \times (-1, T))$  (либо  $\xi = \xi(s) \in \text{Lip}_0 \mathbb{R}$ ).

Доказательство см. в [6]. Обычно формулу (4.29), в частной форме установленную впервые в работе [8], называют «формулой интегрирования по частям» и доказывают только для функций  $\xi = \xi(v)$  (см. [14]).

Из (4.28) легко следует, что  $\beta(x, u)_t \in X' + L_1(D^T)$ . Действительно, в силу (4.18)  $v = (v_1, \dots, v_n) \in X'$ , и из (2.3), (2.4), (4.8) находим, что

$$\beta(x, u)G(u) \in X', \tag{4.30}$$

а также

$$\beta(x, u)G(u) \in L_1(D^T), \quad \beta(x, u)q(x, u) \in L_1(D^T). \tag{4.31}$$

Применяя к (4.28) лемму 4.2, получаем

$$\begin{aligned} \int_{D^T} \left( \varphi_t \int_{u_0}^u \xi(r) d\beta(x, r) - \sum_{i=1}^n v_i D_i (\xi(u)\varphi) + \beta(x, u)G(u) \cdot \nabla (\varphi \xi(u)) \right) dxdt &= \\ &= - \int_{D^T} \beta(x, u)q(x, u)\xi(u)\varphi dxdt, \end{aligned} \tag{4.32}$$

где  $\xi(r) = T_k(r)$ ,  $\varphi = \varphi(t) \in C_0^\infty(0, T)$  (либо  $\xi \in \text{Lip}_0(\mathbb{R})$ ,  $\varphi \in C_0^1(\mathbb{R}^n \times (-1, T))$ ). Тогда, в силу неравенств  $0 \leq u(x, t) \leq M_T$ , будем иметь при  $k > M_T$  равенство  $\xi(u) = u$ , поэтому (4.32) принимает вид

$$\begin{aligned} \int_{D^T} \left( \varphi_t B(x, u(t)) - \sum_{i=1}^n v_i \varphi D_i u + \beta(x, u) G(u) \cdot \nabla(\varphi u) \right) dx dt = \\ = - \int_{D^T} \beta(x, u) q(x, u) u \varphi dx dt. \end{aligned} \quad (4.33)$$

Отсюда следует, что функция  $\int_{\Omega} B(x, u(t)) dx$  абсолютно непрерывна по  $t$ .

Проинтегрировав (4.12) по  $t \in (0, T)$ , после предельного перехода  $m \rightarrow \infty$ , используя (4.14), получим при неотрицательных функциях  $\alpha \in C_0^\infty(0, T)$

$$\begin{aligned} - \int_{D^T} \alpha_t B(x, u) dx dt \leq \liminf_{m \rightarrow \infty} \int_{D^T} -\alpha a(x, u_{mh}, \nabla u_m) \cdot \nabla u_m dx dt + \\ + \int_{D^T} (\alpha \beta(x, u) G(u) \cdot \nabla u + \beta(x, u) q(x, u) u \alpha) dx dt. \end{aligned}$$

Сложив это с (4.33), в котором выбрано  $\varphi = \alpha$ , будем иметь

$$\limsup_{m \rightarrow \infty} \int_{D^T} \alpha a(x, u_{mh}, \nabla u_m) \cdot \nabla u_m dx dt \leq \sum_{i=1}^n \int_{D^T} \alpha v_i D_i u dx dt. \quad (4.34)$$

Воспользуемся условием (2.7) при  $\varphi \in W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$ :

$$\begin{aligned} 0 \leq \int_{D^T} \alpha (a(x, u_{mh}, \nabla u_m) - a(x, u_{mh}, \nabla \varphi)) \cdot \nabla (u_m - \varphi) dx dt = \\ = \int_{D^T} \alpha a(x, u_{mh}, \nabla u_m) \cdot \nabla u_m dx dt - \int_{D^T} \alpha a(x, u_{mh}, \nabla u_m) \cdot \nabla \varphi dx dt - \\ - \int_{D^T} \alpha a(x, u_{mh}, \nabla \varphi) \cdot \nabla (u_m - \varphi) dx dt. \end{aligned}$$

После предельного перехода  $m \rightarrow \infty$  с использованием соотношений (4.19), (4.25), (4.34) устанавливаем неравенство

$$0 \leq \int_{D^T} \alpha v \cdot \nabla u dx dt - \int_{D^T} \alpha v \cdot \nabla \varphi dx dt - \int_{D^T} \alpha a(x, u, \nabla \varphi) \cdot \nabla (u - \varphi) dx dt.$$

Перепишем его в виде

$$0 \leq \int_{D^T} \alpha (v - a(x, u, \nabla \varphi)) \cdot \nabla (u - \varphi) dx dt.$$

Подставляя сюда  $\varphi = u - \varepsilon \psi$ , получим

$$0 \leq \int_{D^T} \alpha (v - a(x, u, \nabla (u - \varepsilon \psi))) \cdot \nabla \psi dx dt.$$

Предельный переход  $\varepsilon \rightarrow 0$  приводит к соотношению

$$0 \leq \int_{D^T} \alpha (v - a(x, u, \nabla u)) \cdot \nabla \psi dx dt.$$

Ввиду произвольности  $\psi \in W_{\mathbf{p}}^{0,1}(D^T)$ , а также  $\alpha \geq 0$ , это влечет равенства  $v_i = a_i(x, u, \nabla u)$ . Тогда (4.28) совпадает с (3.1).

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Алхутов Ю. А., Жиков В. В. Теоремы существования и единственности решений параболических уравнений с переменным порядком нелинейности// *Мат. сб.* — 2014. — 205, № 3. — С. 3–14.
2. Беляков А. О., Давыдов А. А. Оптимизация эффективности циклического использования возобновляемого ресурса// *Тр. ИММ УрО РАН.* — 2016. — 22, № 2. — С. 38–46.
3. Данфорд Н., Шварц Дж. Т. Линейные операторы. Общая теория. — М.: ИЛ, 1962.
4. Кружков С. Н. Квазилинейные уравнения первого порядка со многими независимыми переменными// *Мат. сб.* — 1970. — 81(123), № 2. — С. 228–255.
5. Лионс Ж.-Л., Мадженес Э. Неоднородные граничные задачи и их приложения. — М.: Мир, 1971.
6. Мукминов Ф. Х. Единственность ренормализованного решения эллиптико-параболической задачи в анизотропных пространствах Соболева—Орлича// *Мат. сб.* — 2017. — 208, № 8. — С. 1187–1206.
7. Соболев С. Л. Некоторые применения функционального анализа в математической физике. — М.: Наука, 1988.
8. Alt H. W., Luckhaus S. Quasilinear elliptic-parabolic differential equations// *Math. Z.* — 1983. — 183. — С. 311–341.
9. Bertozzi A., Slepcev D. Existence and uniqueness of solutions to an aggregation equation with degenerate diffusion// *Commun. Pur. Appl. Anal.* — 2010. — 9, № 6. — С. 1617–1637.
10. Blanchet A., Carrillo J. A., Laurencot P. Critical mass for a Patlak—Keller—Segel model with degenerate diffusion in higher dimensions// *Calc. Var.* — 2009. — 35. — С. 133–168.
11. Boi S., Capasso V., Morale D. Modeling the aggregative behavior of ants of the species *Polyergus rufescens*// *Nonlinear Anal. Real World Appl.* — 2000. — 1. — С. 163–176.
12. Burger M., Fetecau R. C., Huang Y. Stationary states and asymptotic behaviour of aggregation models with nonlinear local repulsion// *SIAM J. Appl. Dyn. Syst.* — 2014. — 13, № 1. — С. 397–424.
13. Carrillo J. A., Hittmeir S., Volzone B., Yao Y. Nonlinear aggregation-diffusion equations: radial symmetry and long time asymptotics// [arxiv:1603.07767v1 \[math.ap\]](https://arxiv.org/abs/1603.07767v1). — 2016.
14. Carrillo J., Wittbold P. Uniqueness of renormalized solutions of degenerate elliptic-parabolic problems// *J. Differ. Equ.* — 1999. — 156. — С. 93–121.
15. Eftimie R., Vries G., Lewis M. A., Lutscher F. Modeling group formation and activity patterns in self-organizing collectives of individuals// *Bull. Math. Biol.* — 2007. — 146, № 69. — С. 1537–1565.
16. Fan X. Anisotropic variable exponent Sobolev spaces and  $p(x)$ -Laplacian equations// *Complex Var. Elliptic Equ.* — 2011. — 56, № 7-9. — С. 623–642.
17. Milewski P. A., Yang X. A simple model for biological aggregation with asymmetric sensing// *Commun. Math. Sci.* — 2008. — 6. — С. 397–416.
18. Morale D., Capasso V., Oelschläger K. An interacting particle system modelling aggregation behavior: from individuals to populations// *J. Math. Biol.* — 2005. — 50. — С. 49–66.
19. Otto F. L1-contraction and uniqueness for quasilinear elliptic-parabolic equations// *J. Differ. Equ.* — 1996. — 131. — С. 20–38.
20. Topaz C. M., Bertozzi A. L. Swarming patterns in a two-dimensional kinematic model for biological groups// *SIAM J. Appl. Math.* — 2004. — 65. — С. 152–174.
21. Topaz C. M., Bertozzi A. L., Lewis M. A. A nonlocal continuum model for biological aggregation// *Bull. Math. Biol.* — 2006. — 68. — С. 1601–1623.

В. Ф. Вильданова

Башкирский государственный педагогический университет им. М. Акмуллы,  
450000, г. Уфа, ул. Октябрьской революции, 3а  
E-mail: [gilvenera@mail.ru](mailto:gilvenera@mail.ru)

Ф. Х. Мукминов

Институт математики с ВЦ УНЦ РАН,  
450008, г. Уфа, ул. Чернышевского, 112;  
Уфимский государственный авиационный технический университет,  
450008, г. Уфа, ул. Карла Маркса, 12  
E-mail: [mfkh@rambler.ru](mailto:mfkh@rambler.ru)

DOI: 10.22363/2413-3639-2017-63-4-557-572

UDC 517.956.45, 517.968.74.

## Existence of Weak Solution of the Aggregation Integro-Differential Equation

© 2017 V. F. Vildanova, F. Kh. Mukminov

**Abstract.** In this work, we investigate the mixed problem for anisotropic integro-differential equation with variable nonlinearity indices. Using the discretization method with respect to time, we prove the existence of a weak solution in a bounded cylinder. We give an estimate of the lifetime of the solution.

### REFERENCES

1. Yu. A. Alkhutov and V. V. Zhikov, “Teoremy sushchestvovaniya i edinstvennosti resheniy parabolicheskikh uravneniy s peremennym poryadkom nelineynosti” [Theorems on existence and uniqueness of solutions of parabolic equations with variable nonlinearity order], *Mat. sb. [Math. Digest]*, 2014, **205**, No. 3, 3–14 (in Russian).
2. A. O. Belyakov and A. A. Davydov, “Optimizatsiya effektivnosti tsiklicheskogo ispol'zovaniya vozobnovlyemogo resursa” [Optimization of efficiency of cyclic use of renewable resource], *Tr. IMM UrO RAN [Proc. Inst. Math. Mech. Ural Branch Russ. Acad. Sci.]*, 2016, **22**, No. 2, 38–46 (in Russian).
3. N. Dunford and J. T. Schwartz, *Lineynye operatory. Obshchaya teoriya* [Linear Operators, Part 1: General Theory], IL, M., 1962 (Russian translation).
4. S. N. Kruzhkov, “Kvazilineynye uravneniya pervogo poryadka so mnogimi nezavisimymi peremennymi” [First-order quasilinear equations with many independent variables], *Mat. sb. [Math. Digest]*, 1970, **81(123)**, No. 2, 228–255 (in Russian).
5. J.-L. Lions and E. Magenes, *Neodnorodnye granichnye zadachi i ikh prilozheniya* [Non-Homogeneous Boundary Value Problems and Applications], Mir, M., 1971 (Russian translation).
6. F. Kh. Mukminov, “Edinstvennost' renormalizovannogo resheniya elliptiko-parabolicheskoy zadachi v anizotropnykh prostranstvakh Soboleva—Orlicha” [Uniqueness of renormalized solution of an elliptic-parabolic problem in anisotropic Sobolev—Orlicz spaces], *Mat. sb. [Math. Digest]*, 2017, **208**, No. 8, 1187–1206 (in Russian).
7. S. L. Sobolev, *Nekotorye primeneniya funktsional'nogo analiza v matematicheskoy fizike* [Some Applications of Functional Analysis in Mathematical Physics], Nauka, Moscow, 1988 (in Russian).
8. H. W. Alt and S. Luckhaus, “Quasilinear elliptic-parabolic differential equations,” *Math. Z.*, 1983, **183**, 311–341.
9. A. Bertozzi and D. Slepcev, “Existence and uniqueness of solutions to an aggregation equation with degenerate diffusion,” *Commun. Pur. Appl. Anal.*, 2010, **9**, No. 6, 1617–1637.
10. A. Blanchet, J. A. Carrillo, and P. Laurencot, “Critical mass for a Patlak—Keller—Segel model with degenerate diffusion in higher dimensions,” *Calc. Var.*, 2009, **35**, 133–168.
11. S. Boi, V. Capasso, and D. Morale, “Modeling the aggregative behavior of ants of the species *Polyergus rufescens*,” *Nonlinear Anal. Real World Appl.*, 2000, **1**, 163–176.
12. M. Burger, R. C. Fetecau, and Y. Huang, “Stationary states and asymptotic behaviour of aggregation models with nonlinear local repulsion,” *SIAM J. Appl. Dyn. Syst.*, 2014, **13**, No. 1, 397–424.
13. J. A. Carrillo, S. Hittmeir, B. Volzone, and Y. Yao, “Nonlinear aggregation-diffusion equations: radial symmetry and long time asymptotics,” *arxiv:1603.07767v1[math.ap]*, 2016.
14. J. Carrillo and P. Wittbold, “Uniqueness of renormalized solutions of degenerate elliptic-parabolic problems,” *J. Differ. Equ.*, 1999, **156**, 93–121.
15. R. Eftimie, G. Vries, M. A. Lewis, and F. Lutscher, “Modeling group formation and activity patterns in self-organizing collectives of individuals,” *Bull. Math. Biol.*, 2007, **146**, No. 69, 1537–1565.
16. X. Fan, “Anisotropic variable exponent Sobolev spaces and  $p(x)$ -Laplacian equations,” *Complex Var. Elliptic Equ.*, 2011, **56**, No. 7–9, 623–642.
17. P. A. Milewski and X. Yang, “A simple model for biological aggregation with asymmetric sensing,” *Commun. Math. Sci.*, 2008, **6**, 397–416.
18. D. Morale, V. Capasso, and K. Oelschläger, “An interacting particle system modelling aggregation behavior: from individuals to populations,” *J. Math. Biol.*, 2005, **50**, 49–66.

19. F. Otto, “L1-contraction and uniqueness for quasilinear elliptic-parabolic equations,” *J. Differ. Equ.*, 1996, **131**, 20–38.
20. C. M. Topaz and A. L. Bertozzi, “Swarming patterns in a two-dimensional kinematic model for biological groups,” *SIAM J. Appl. Math.*, 2004, **65**, 152–174.
21. C. M. Topaz, A. L. Bertozzi, and M. A. Lewis, “A nonlocal continuum model for biological aggregation,” *Bull. Math. Biol.*, 2006, **68**, 1601–1623.

V. F. Vildanova

Bashkir State Pedagogical University,  
3a Oktyabrskoy Revolyutsii st., 450000 Ufa, Russia  
E-mail: [gilvenera@mail.ru](mailto:gilvenera@mail.ru)

F. Kh. Mukminov

Institute of Mathematics with Computer Center of the RAS,  
112 Chernyshevskogo st., 450008 Ufa, Russia  
Ufa State Aviation Technical University,  
12 Karla Marksa st., 450008 Ufa, Russia  
E-mail: [mfkh@rambler.ru](mailto:mfkh@rambler.ru)